High-Power Pneumatic Hole Clamp

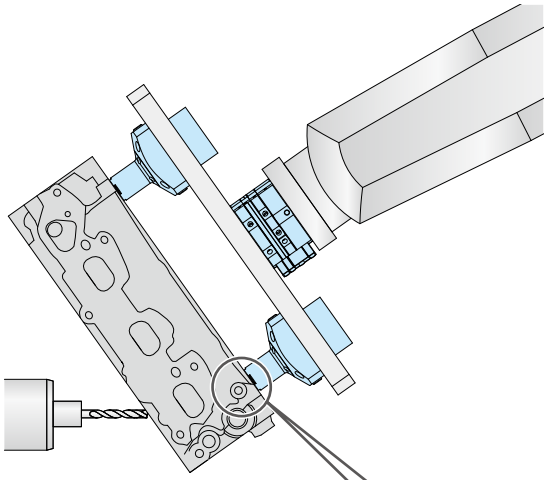
하이파워 에어 홀 클램프

Model SWE

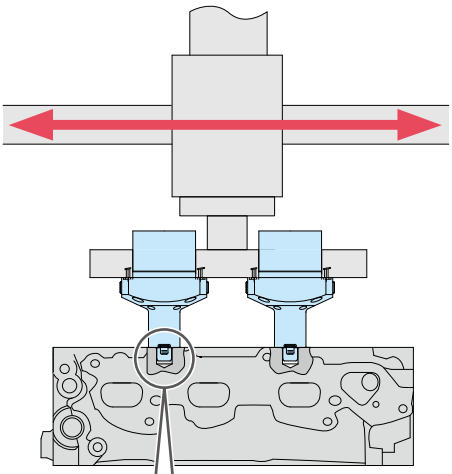


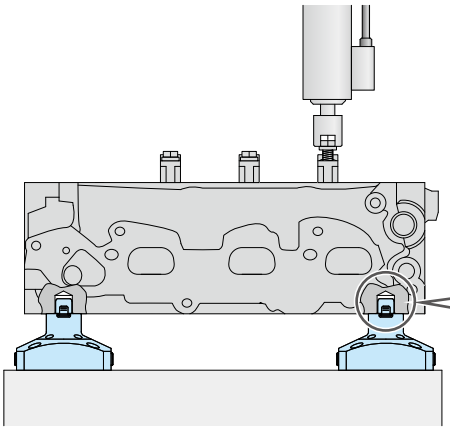
워크 홀의 내경을 파지하여, 끌여당겨 클램프
유압에 버금가는 강력한 클램프력

로봇에 의한 반송 • 버 제거



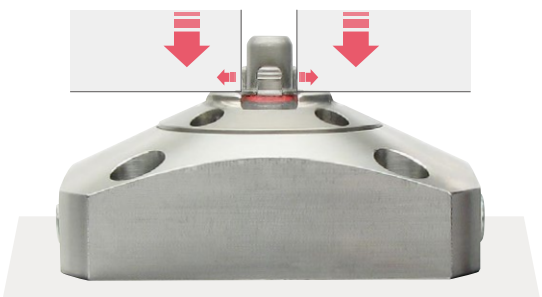
반송 설비





조립 설비

워크 홀의 내경을 파지하여, 끌여당겨 클램프



SWE2000

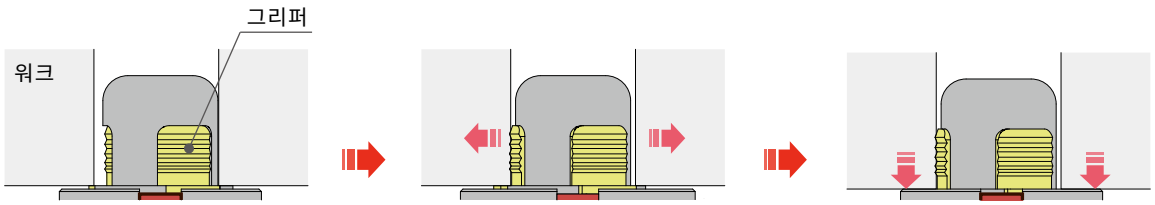
클램프력

2 kN

공급에어압

0.45 MPa 시

동작설명



< 릴리즈 상태 >
워크를 반입출

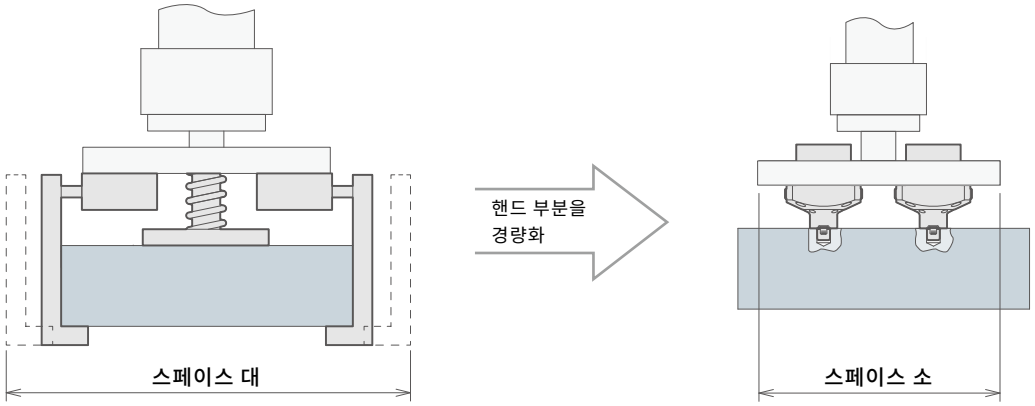
< 로크 도중 >
워크 홀 (대상 홀) 을 내측 확장

< 로크 완료 >
워크를 끌어당겨 클램프

도입 효과

워크 반송•경량화

핸드부가 컴팩트해지고 경량화・반송 장치의 컴팩트화.

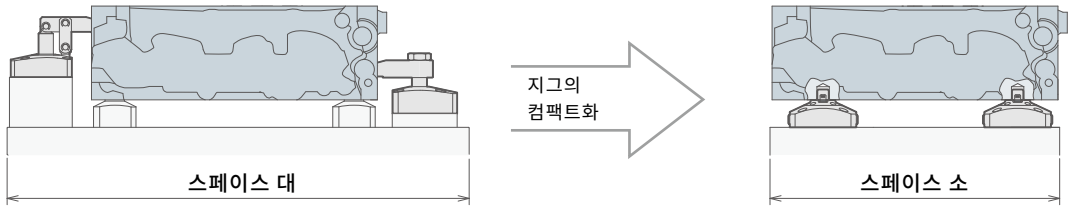


직동실린더를 이용한 핸드 등

하이파워 에어 홀 클램프

공간 절약

지그 사이즈의 컴팩트화에 따른 경량화



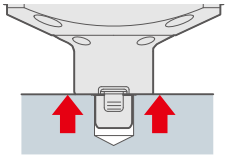
기존식 에어 클램프

하이파워 에어 홀 클램프

하이파워・안전기구

배력 기구(쐐기)에 따른 유압 클램프 수준의 클램프력
에어압이 제로가 되어도 배력 기구와 내장 스프링에 의한 셀프록크로 안전

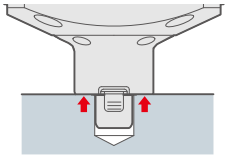
유압 클램프 수준의 클램프력



클램프력
에어 0.4MPa **1.8kN**

정전 등으로
에어가 차단

내장 스프링으로 클램프 상태를 유지



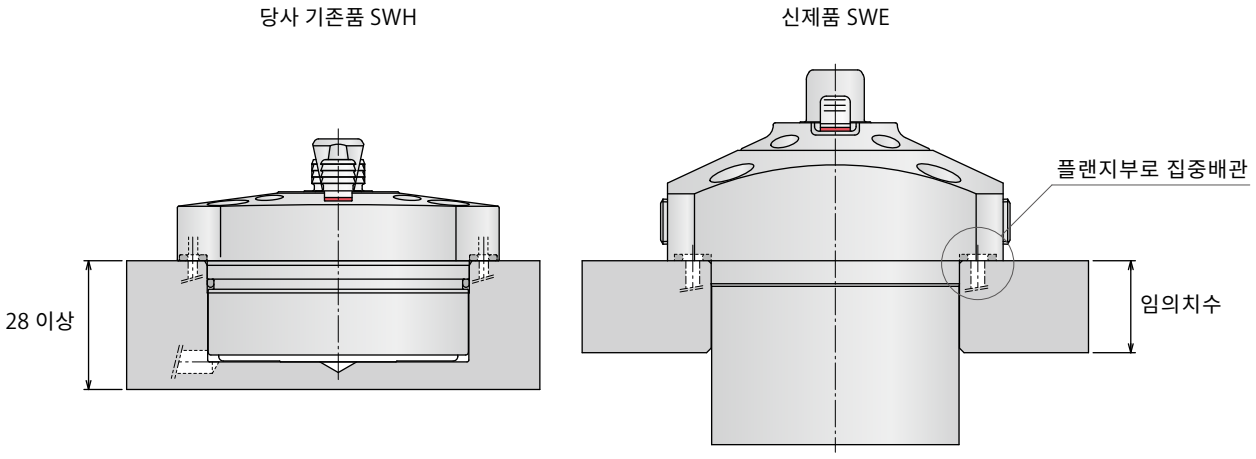
클램프력
에어 0MPa **0.25kN**

※SWE2000 의 클램프력을 나타냅니다.

특징

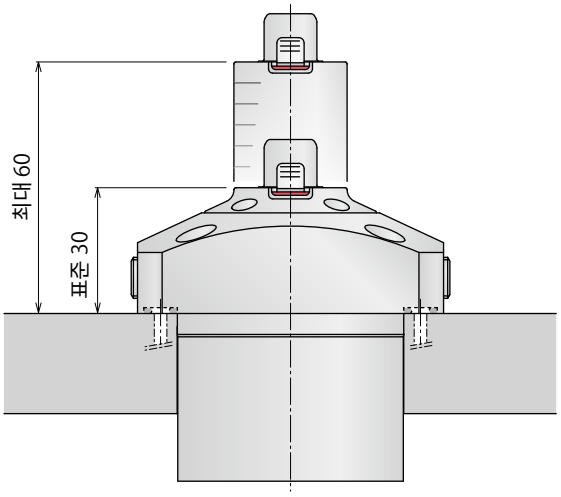
설비에 맞춘 취부치수

플랜지부 집중배관이므로 플레이트의 두께를 더욱 얇게 설계할 수 있습니다.



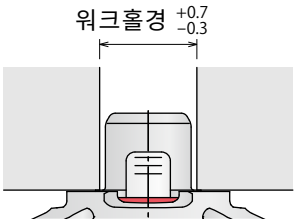
워크에 맞춘 착좌면 높이 치수

워크 착좌면의 위치에 맞추어 5mm단위로 높이를 선택할 수 있습니다.



● 워크홀에 맞춘 다양한 경 치수

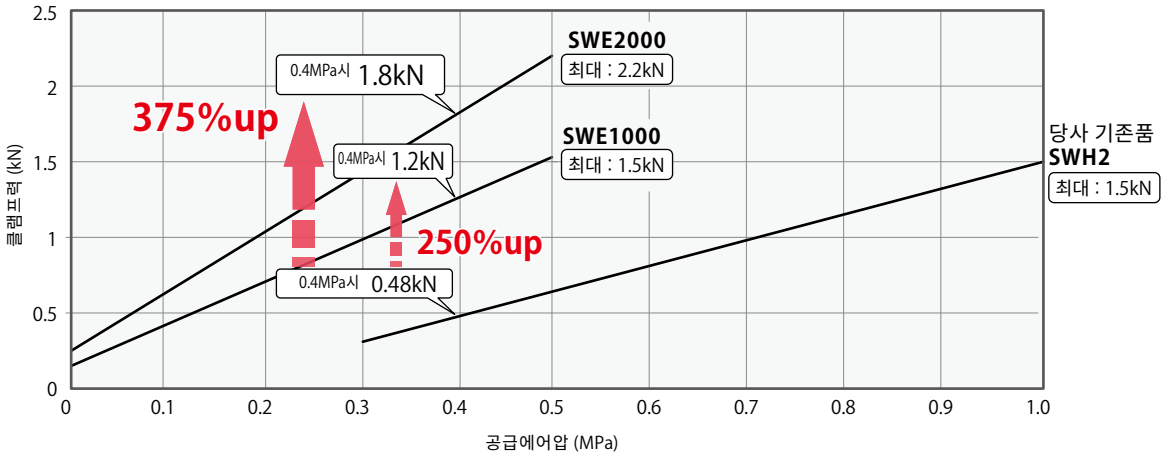
다양한 홀경과 공차에 대응할 수 있도록 0.5mm단위로 워크홀경을 선택할 수 있습니다.



형식	워크홀경 (mm)													
	6	6.5	7	7.5	8	8.5	9	9.5	10	10.5	11	11.5	12	12.5	13
SWE1000	바디 사이즈－1 형														
SWE2000							바디 사이즈－2 형								

● 배력기구에 의해 대폭으로 업된 클램프력

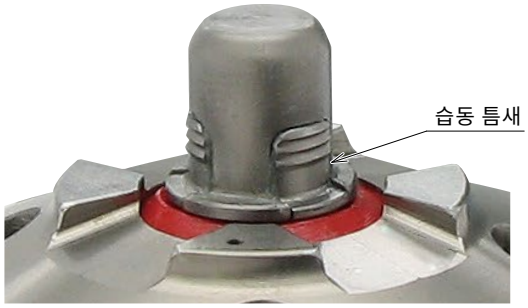
메카의 배력기구에 의해 당사 종래품 SWH보다 클램프력은 대폭으로 증가.
유압 클램프를 필요로 했던 가공에 있어서 하이파워 에어 홀 클램프로 대응 가능합니다.



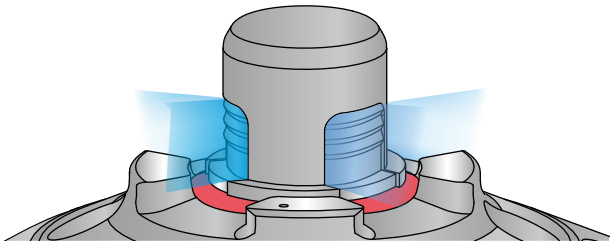
특징

● 모든 보호를 가능하게 하는 캡 구조

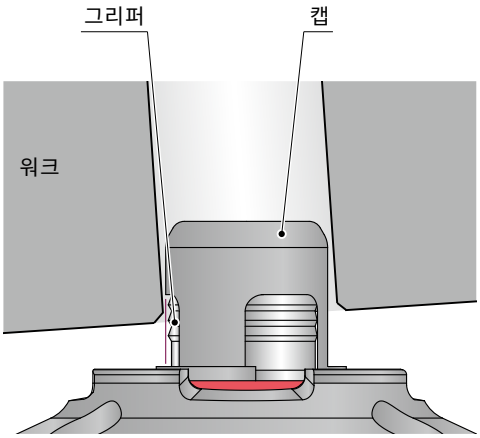
※ SWE1000는 캡 구조는 아닙니다.



■ 습동 틈새가 아주 작아
절분 침입을 방지합니다.



■ 습동 틈새가 아주 작아
퍼지 효과를 높입니다.
적은 에어 유량으로 쿨런트의
침입도 방지합니다.

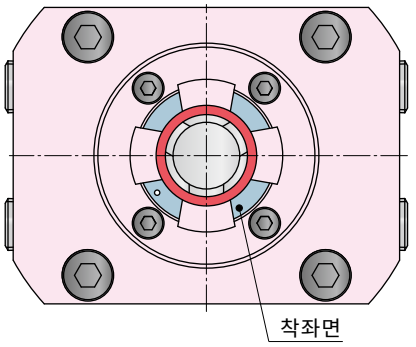


■ 워크와 그리퍼의 접촉이 없어
원활한 반입출이 가능합니다.

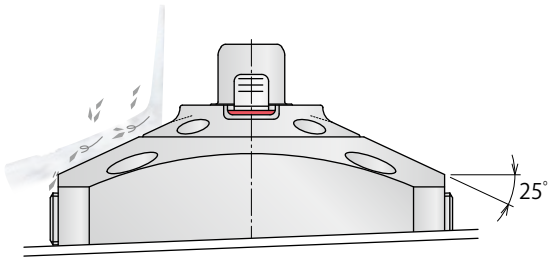
■ 지그상의 러프 가이드가 필요하지 않습니다.
※ 반입 속도 등의 조건에 따릅니다.

● 절삭분 흐름이 좋은 형상을 추구

워크 착좌면을 보다 작게, 플랜지에는 큰 경사를 설치함으로서
절삭분 흐름이 좋고 쿨런트 양을 삭감할 수 있습니다.



※ ▭ 부분은 경사면입니다.

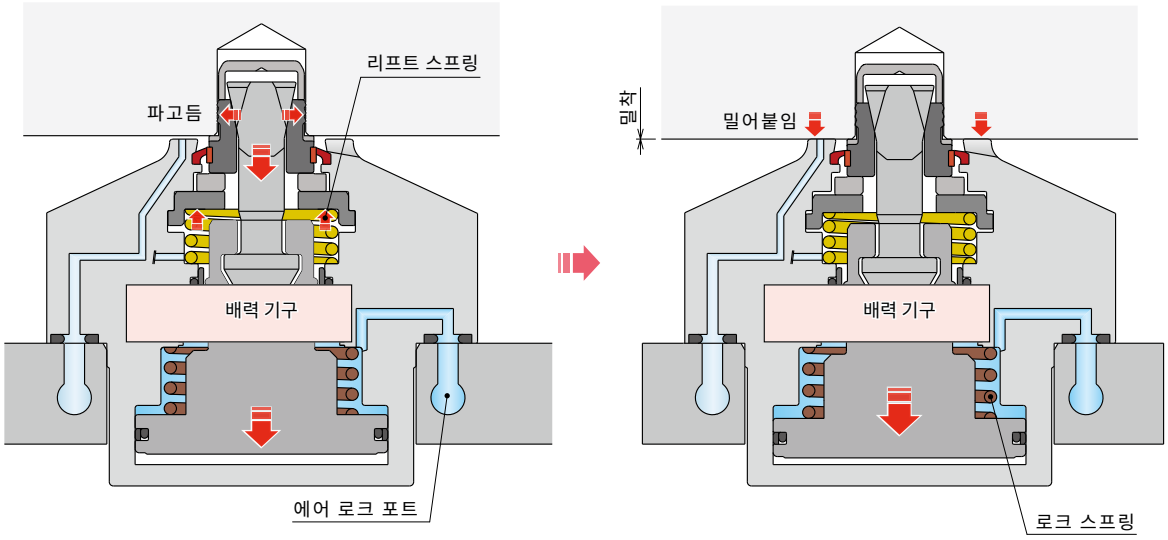


● 보이지 않는 곳에서도 확실한 클램프 동작

리프트 스프링으로 워크를 확실히 파악하고 워크 착좌면으로 끌어 당깁니다.
에어압이 제로가 되어도 로크 스프링에 의한 셀프 로크기능이 있어 안전합니다.

※이 그림은 간략도입니다. 실제 부품 구성과는 차이가 있습니다.

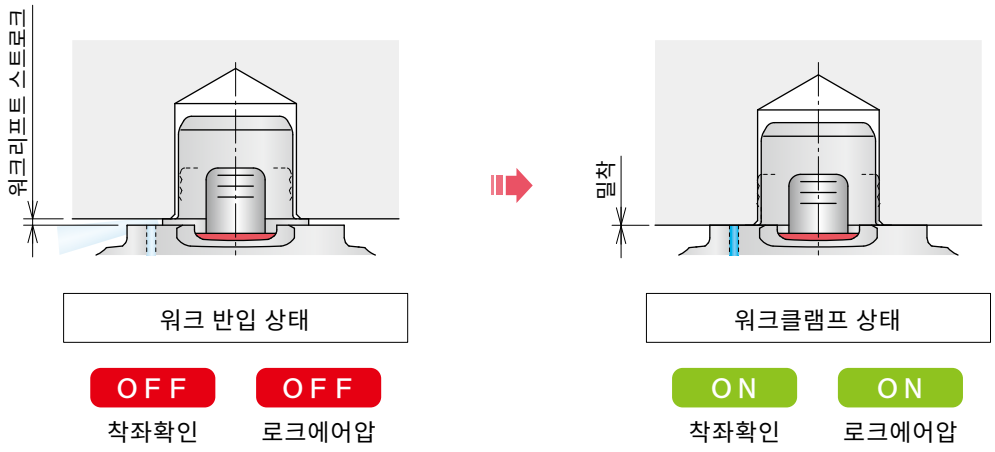
워크를 파악 → **끌어 당김**



특징

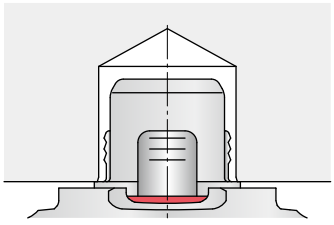
클램프 동작 확인이 가능

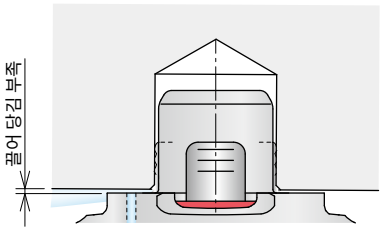
리프트업 기능에 의해 끌어 당김 및 띄움 동작을 확인할 수 있습니다.
자동화 라인에서도 안심할 수 있습니다.



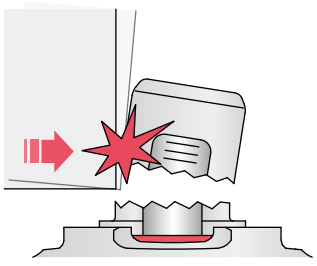
예기치 않은 트러블에도 안심할 수 있는 이상 검지

가공중의 트러블 및 반송시의 예상치 못한 트러블을 검지할 수 있습니다.
자동화 라인에서도 안심할 수 있습니다.

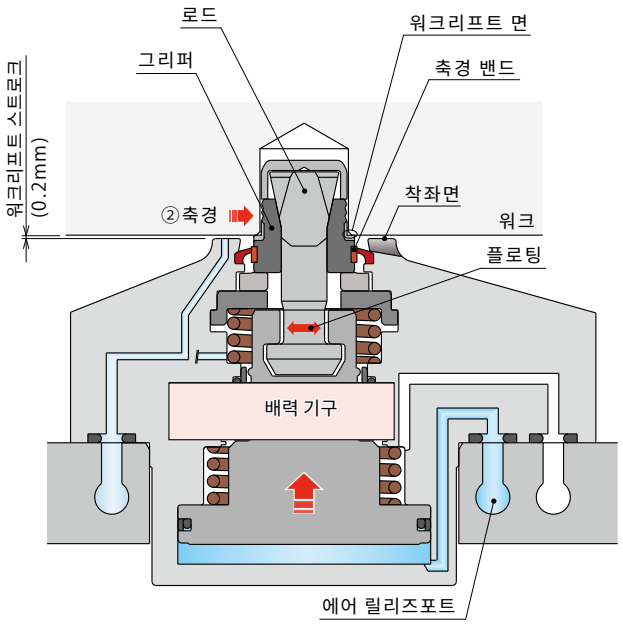

대응경 이상의 워크



끌어내림 스트로크 이상의 워크부상
(착좌이상)


반송 트러블에 의한 로드의 절손

동작 설명 ※ 본도는 간략도 입니다. 실제의 부품구성은 다릅니다.

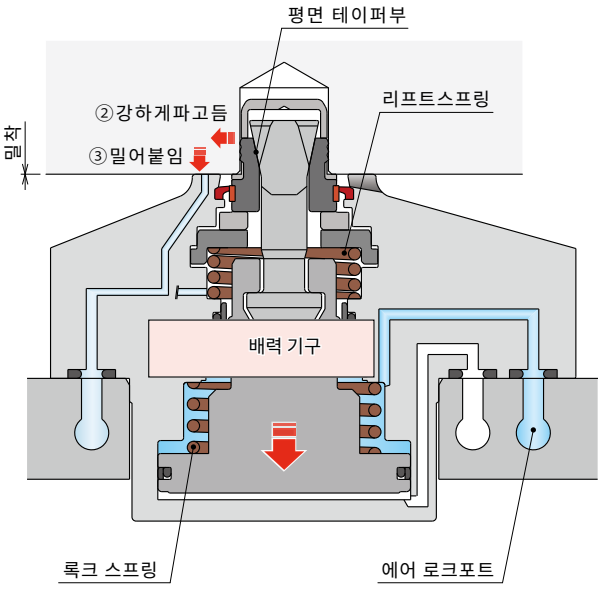


■ 릴리즈 상태

① 에어 릴리즈 포트에 에어압을 공급합니다.
↓
② 로드가 상승하고 그리퍼가 축경합니다.
(워크리프트 타입의 경우, 워크 밑면과 착좌면 사이에 틈새가 발생합니다.)

에어압 프레셔 스위치		착좌 확인 검지
릴리즈에어압	로크에어압	(에어센서)
ON	OFF	OFF

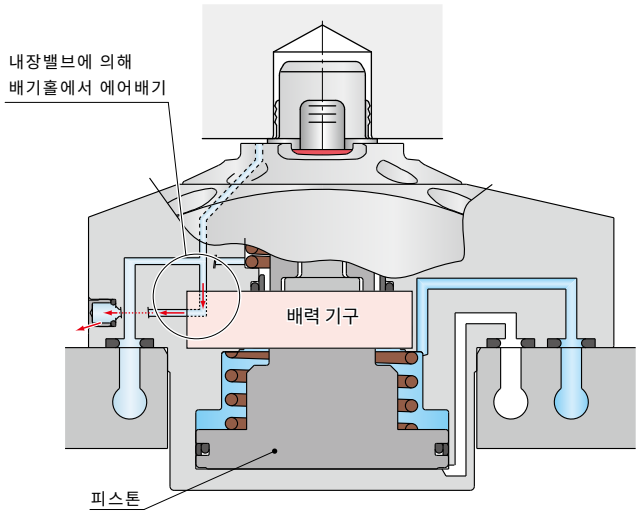
※ 에어블로포트 및 착좌확인포트에는 에어를 상시 공급하십시오. 에어공급이 중단된 상태에서 사용하면 클램프 내부에 이물질이 침입해 클램프 동작이상의 원인이 됩니다.



■ 로크 상태

① 에어로크포트에 에어압을 공급합니다.
↓
② 로드가 하강하고 평면 테이퍼부에 따라 그리퍼가 확경합니다. (그리퍼는 리프트 스프링에 의해 들어올려져 있기때문에 끌어 내림 동작은 하지 않습니다.)
↓
③ 그리퍼가 워크를 강하게 파고든 후 리프트 스프링력을 초과하면 끌어 내림 방향의 힘이 작용하여 워크를 착좌면으로 밀어붙입니다. (클램프력 = 착좌면으로 밀어붙이는 힘)

에어압 프레셔 스위치		착좌 확인 검지
릴리즈에어압	로크에어압	(에어센서)
OFF	ON	ON



■ 이상검지 상태 (공동작시)

내장 밸브 기구와 착좌 확인용 에어압을 통해 아래와 같은 이상을 검지할 수 있습니다.

- 대상 워크 홀경을 초과하는 워크를 클램프한 경우 또는 공동작 시 (이 상태에서는 그리퍼가 확경되지만, 리프트 스프링에 의한 끌어내림 방향의 힘이 작용하지 않으므로 워크 리프트면은 하강하지 않습니다.)
- 로드가 파손된 경우, 그리퍼가 파손된 경우
- 피스톤이 풀 스트로크한 경우
- 워크 세트 시 워크가 1mm 이상 들뜬 경우

에어압 프레셔 스위치		착좌 확인 검지
릴리즈에어압	로크에어압	(에어센서)
OFF	ON	OFF

위치 결정 + 클램프
위치 결정
핸드 클램프
서포트
밸브 커플러
전동 제품 반송 제품
주의사항·기타
파렛트 그리퍼 WVA
핀 클램프 SWP
하이파워 풀 클램프 WPT
로케이트 핸드 WKH
홀 그리퍼 WKK
승강 홀 클램프 SWJ
캐치 실린더 WKA
로봇 핸드 WPW-C WPS-C WPA WPB WPE WPF WPH WPJ WPP WPQ
오토 스위치 동작 확인 JEP JES
하이파워 에어 홀 클램프 SWE
하이파워 에어 스윙 클램프 WHE
하이파워 에어 링크 클램프 WCE
에어 홀 클램프 SWA
에어 스윙 클램프 WHA
더블 피스톤 에어 스윙 클램프 WHD
에어 링크 클램프 WCA
에어 스피드 제어 밸브 BZW
매니폴드 블록 WHZ-MD
에어 스윙 클램프 WHC

형식표시 (워크홀 형상 : 스트레이트)

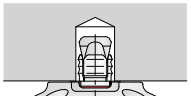
SWE **2** **00** **0** – **A** – **115** – **[ ]** – **무기호 F**

1 2 3 4 5 6

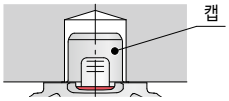
1 바디 사이즈 ※ 자세한 내용은 사양·능력선도·외형치수를 참조하십시오.

1 : 워크홀경 φ6 ~ φ9 에서 선택, 클램프 선단부의 캡없음

2 : 워크홀경 φ9 ~ φ13 에서 선택, 클램프 선단부의 캡있음



SWE1000 (캡 없음)



SWE2000 (캡 있음)

2 디자인 No.

0 : 제품 버전 정보입니다.

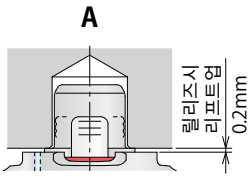
3 워크리프트 방식

A : 워크리프트 기능 있음 (워크리프트 타입)

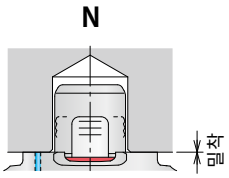
N : 워크리프트 기능 없음

워크리프트 기능은 릴리즈 시에 워크를 착좌면에서 0.2mm 리프트업 시키는 기능입니다.

주의사항
확장 로케이트 핀 (model VWH, VWM, VWK, VFH, VFL, VFM, VFJ, VFK, VX) 과 조합하여 사용할 경우, N : 워크리프트 기능 없음을 선정하십시오.



워크리프트 기능 있음 (워크리프트 타입)

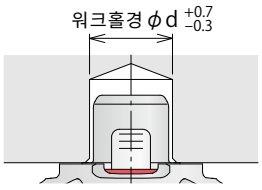


워크리프트 기능 없음

4 워크홀경(워크홀경 기호)

워크홀경 기호 : 워크홀경 $\phi d^{+0.7}_{-0.3}$

※ 워크홀경 φd 는 아래 표의 선택 범위 내에서 0.5mm 단위로 지정됩니다.



워크홀경 기호		060	065	070	075	080	085	090	095	100	105	110	115	120	125	130
워크홀경 $\phi d^{+0.7}_{-0.3}$ (mm)		6	6.5	7	7.5	8	8.5	9	9.5	10	10.5	11	11.5	12	12.5	13
SWE1000	캡 없음	선택 범위														
SWE2000	캡 있음							선택 범위								

5 착좌높이치수

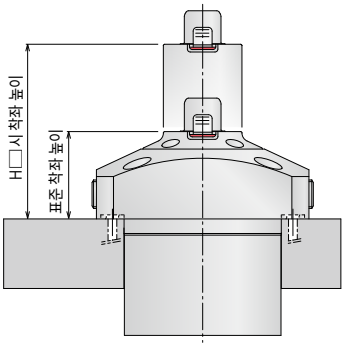
무기호 : 표준 높이 (30mm)

H 착좌 높이 : 착좌 높이 지정 (5mm단위로 지정할 수 있습니다.)

형식	착좌 높이 H (mm)						
	표준 높이	30	35	40	45	50	55	60
SWE1000	30	★	H□범위					
SWE2000	30	★	H□범위					

※ ★부는표준높이며, 착좌높이치수기호는「**무기호**」입니다.

※ 표준 높이가 아닌 착좌 높이를 지정하는 경우의 기재 예시
착좌 높이 50mm의 경우 : **H50**

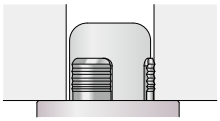


6 그리퍼 (워크홀) 형상

무기호 : 세레이션 있음(워크홀 스트레이트 형상)

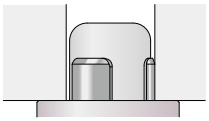
F : 세레이션 없음(워크홀 스트레이트 형상)

무기호

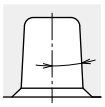


세레이션있음
표준 (워크에 파고들어 강력하게 클램프)

F



세레이션없음



테이퍼홀

워크홀이 테이퍼 홀상인 경우 P.605~P.606을 참조하십시오.

※ 테이퍼홀 사양을 발주할 경우 별도 문의하십시오.

위치 결정 + 클램프
위치 결정
핸드 클램프
서포트
밸브 커플러
전동 제품
반송 제품
주의사항·기타

파렛트 그리퍼 WVA
핀 클램프 SWP
하이파워 풀 클램프 WPT
로케이트 핸드 WKH
홀 그리퍼 WKK
승강 홀 클램프 SWJ
캐치 실린더 WKA
로봇 핸드 WPW-C WPS-C WPA WPB WPE WPF WPH WPJ WPP WPQ
오토 스위치 동작 확인 JEP JES
하이파워 에어 홀 클램프 SWE
하이파워 에어 스윙 클램프 WHE
하이파워 에어 링크 클램프 WCE
에어 홀 클램프 SWA
에어 스윙 클램프 WHA
더블 피스톤 에어 스윙 클램프 WHD
에어 링크 클램프 WCA
에어 스피드 제어 밸브 BZW
매니폴드 블록 WHZ-MD
에어 스윙 클램프 WHC

형식표시 (워크홀 형상 : 테이퍼홀)

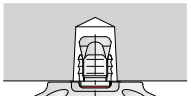
SWE **2** **00** **0** – **A** – **115** – **[ ]** – **T**

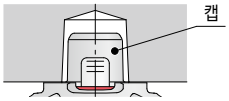
1 2 3 4 5 6

1 바디 사이즈 ※ 자세한 내용은 사양·능력선도·외형치수를 참조하십시오.

1 : 워크홀입구경 ϕ6.5 ~ ϕ9 에서 선택, 클램프 선단부의 캡없음

2 : 워크홀입구경 ϕ9 ~ ϕ13 에서 선택, 클램프 선단부의 캡있음


SWE1000 (캡 없음)



SWE2000 (캡 있음)

2 디자인 No.

0 : 제품 버전 정보입니다.

3 워크리프트 방식

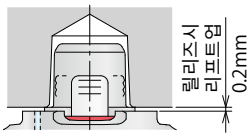
A : 워크리프트 기능 있음 (워크리프트 타입)

N : 워크리프트 기능 없음

워크리프트 기능은 릴리즈 시에 워크를 착좌면에서 0.2mm 리프트업 시키는 기능입니다.

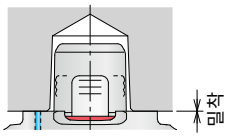
주의사항
확장 로케이트 핀 (model VWH, VWM, VWK, VFH, VFL, VFM, VFJ, VFK, VX) 과 조합하여 사용할 경우, N : 워크리프트 기능 없음을 선정하십시오.

A



워크리프트 기능 있음 (워크리프트 타입)

N



워크리프트 기능 없음

4 워크홀입구경 (워크홀경 기호)

워크홀경 기호 : 워크홀입구경 ϕd

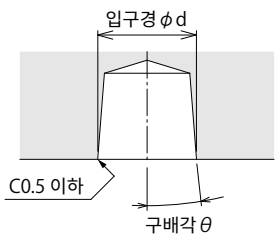
※ 입구경 ϕd 는 아래 표의 선택 범위내에서 0.5mm단위로 지정할 수 있습니다.
※ 구배각에 따라 입구경 ϕd 의 허용 공차가 다릅니다. 아래 표를 참조하십시오.



워크홀경 기호		(060)	065	070	075	080	085	090	095	100	105	110	115	120	125	130
워크홀입구경 ϕd (mm)		–	6.5	7	7.5	8	8.5	9	9.5	10	10.5	11	11.5	12	12.5	13
SWE1000	캡 없음		선택 범위													
SWE2000	캡 있음							선택 범위								

※ 테이퍼홀타입은 워크홀경 기호 : **060**를 선택할 수 없습니다.

워크홀 구배 각도와 입구경 허용 공차



형식	워크홀경 기호	구배각 θ	입구경 허용 공차
SWE1000	065 ~ 090	$1 \leqq \theta^\circ \leqq 2.5$	$\phi d^{+0.3}$
		$2.5 < \theta^\circ \leqq 3$	$\phi d^{+0.3}_{-0.15}$
SWE2000	090	$1 \leqq \theta^\circ \leqq 2$	$\phi d^{+0.3}$
		$2 < \theta^\circ \leqq 2.5$	$\phi d^{+0.3}_{-0.15}$
		$2.5 < \theta^\circ \leqq 3$	$\phi d^{+0.3}_{0}$
	095 ~ 130	$1 \leqq \theta^\circ \leqq 2.5$	$\phi d^{+0.3}$
		$2.5 < \theta^\circ \leqq 3$	$\phi d^{+0.3}_{-0.15}$

※ 구배각 1°미만인 경우는 별도 문의하십시오.

5 착좌높이치수

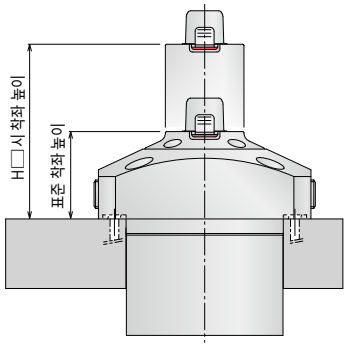
무기호 : 표준 높이 (30mm)

H 착좌 높이 : 착좌 높이 지정 (5mm단위로 지정할 수 있습니다.)

형식	착좌 높이 H (mm)						
	표준 높이	30	35	40	45	50	55	60
SWE1000	30	★	H□범위					
SWE2000	30	★	H□범위					

※ ★부는표준높이며, 착좌높이치수기호는「**무기호**」입니다.

※ 표준 높이가 아닌 착좌 높이를 지정하는 경우의 기재 예시
착좌 높이 50mm의 경우 : **H50**

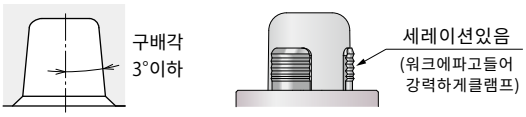


6 워크홀 (그리퍼) 형상

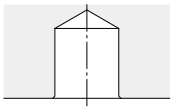
T : 테이퍼홀 (세레이션 있음)

본 사양을 발주할 경우 워크홀의 상세 치수를 알려주십시오.

T



워크홀 형상 : 테이퍼홀 (세레이션 있음)
(세레이션 없음은 선택할 수 없습니다.)



홀형상 : 스트레이트

워크홀이 스트레이트 형상인 경우 P.603~P.604을 참조하십시오.

파렛트 그리퍼 WVA
핀 클램프 SWP
하이파워 풀 클램프 WPT
로케이트 핸드 WKH
홀 그리퍼 WKK
승강 홀 클램프 SWJ
캐치 실린더 WKA
로봇 핸드 WPW-C WPS-C WPA WPB WPE WPF WPH WPJ WPP WPQ
오토 스위치 동작 확인 JEP JES
하이파워 에어 홀 클램프 SWE
하이파워 에어 스윙 클램프 WHE
하이파워 에어 링크 클램프 WCE
에어 홀 클램프 SWA
에어 스윙 클램프 WHA
더블 피스톤 에어 스윙 클램프 WHD
에어 링크 클램프 WCA
에어 스피드 제어 밸브 BZW
매니폴드 블록 WHZ-MD
에어 스윙 클램프 WHC

사양

형식				SWE1000-□-□-□ SWE1000-□-□-□-F SWE1000-□-□-□-T							SWE2000-□-□-□ SWE2000-□-□-□-F SWE2000-□-□-□-T							
	4 워크홀경 기호			060	065	070	075	080	085	090	090	095	100	105	110	115	120	125	130
대상 워크	6 무기호 / F 선택시 워크홀 형상 : 스트레이트	워크홀경 ϕd $^{+0.7}_{-0.3}$	mm	6	6.5	7	7.5	8	8.5	9	9	9.5	10	10.5	11	11.5	12	12.5	13
		경도		HB250 이하															
	6 T 선택시 워크홀 형상 : 테이퍼	워크홀 입구경 ϕd	mm	–	6.5	7	7.5	8	8.5	9	9	9.5	10	10.5	11	11.5	12	12.5	13
		입구경 허용 공차		P.605 의 4 워크홀경 기호를 참조하십시오.															
		워크홀 구배각																	
		경도		HB250 이하															
허용편심량(확경부플로팅량)			mm	±0.5															
전 스트로크			mm	4.2															
워크 끌어 내림 스트로크 ※2			mm	1.0															
워크리프트 스트로크 ※2			mm	0.2															
워크리프트력			kN	0.09							0.15								
실린더 용량	릴리즈 측		cm^3	18.6							25.5								
(빈동작 시)	로크 측		cm^3	17.6							24.2								
최고 사용 압력			MPa	0.5															
최저 릴리즈 압력			MPa	0.5															
내압			MPa	0.75															
추천 에어블로 압력			MPa	0.4 ~ 0.5							0.2 ~ 0.3								
사용 온도 범위			℃	0 ~ 70															
사용 유체				드라이에어															
질량			kg	외형 치수를 참조하십시오.															

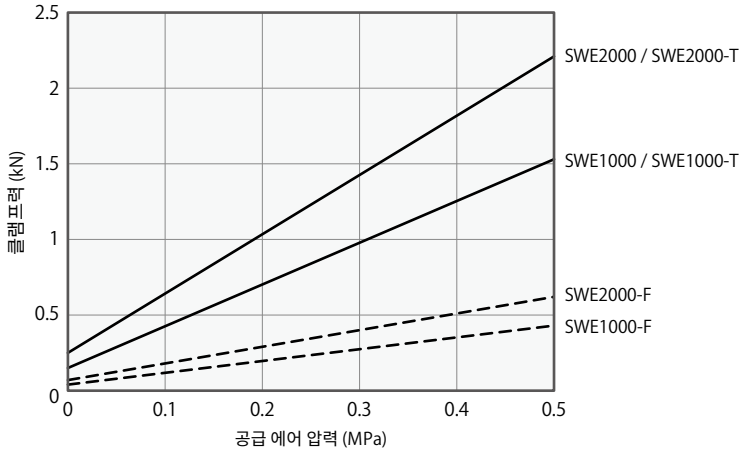
주의사항

※1. 클램프부는 플로팅 구조로 되어 있으며, 워크홀위치에 따라 클램프 동작을 실시합니다. 표 안의 수치는 클램프 단독 편심량을 나타냅니다. 다른 위치결정 클램프 / 위치결정 실린더와 병용하는 경우 및 본 제품을 여러 개 사용할 경우 클램프 취부홀과 워크 가공홀의 피치간 정도를 고려하십시오.

※2. 워크리프트 스트로크 및 워크리프트력은 워크리프트 타입에만 해당하는 기능입니다.

클램프력 선도면

형식			6 무기호 / T : 세레이션 있음		6 F : 세레이션 없음	
			SWE1000-□-□-□ SWE1000-□-□-□-T	SWE2000-□-□-□ SWE2000-□-□-□-T	SWE1000-□-□-□-F	SWE2000-□-□-□-F
클램프력 kN	공급에어압	0.5 MPa	1.5	2.2	0.43	0.60
	공급에어압	0.4 MPa	1.2	1.8	0.35	0.50
	공급에어압	0.3 MPa	1.0	1.4	0.27	0.40
	공급에어압	0.2 MPa	0.70	1.0	0.20	0.30
	공급에어압	0 MPa	0.15	0.25	0.04	0.07
클램프력 계산식 ※3		kN	F = 2.76 × P + 0.15	F = 3.92 × P + 0.25	F = 0.78 × P + 0.04	F = 1.1 × P + 0.07
최고사용압력		MPa	0.5	0.5	0.5	0.5



주의사항

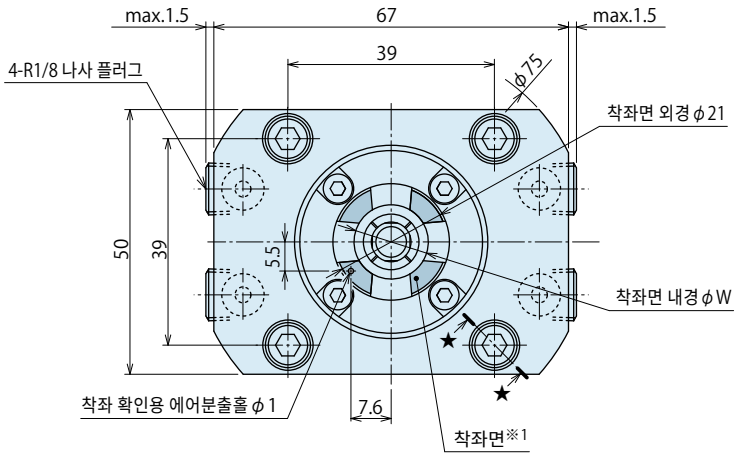
1. 본 표 및 그래프는 클램프력(kN)과 공급 에어압(MPa)의 관계를 나타내고 있습니다.
2. 클램프력은 착좌면에 워크를 밀어붙이는 힘을 나타냅니다.
3. 워크홀 주변에 얇은 부분이 있는 경우는 클램프 동작에 의해 워크홀을 변형시켜 사양치를 충족하지 못할 가능성이 있습니다.
4. **F**:세레이션없는 타입의 클램프력은 워크와 그리퍼의 마찰계수 μ=0.1 로 했을 경우의 계산값을 나타냅니다.

※3. F:클램프력 (kN)、P:공급 에어압(MPa) 을 나타냅니다.

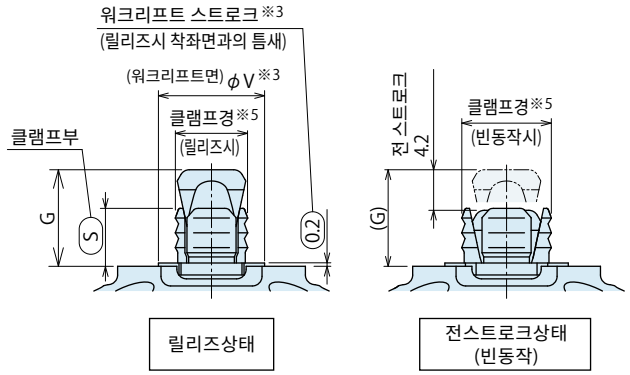
위치 결정 + 클램프
위치 결정
핸드 클램프
서포트
밸브 커플러
전동 제품 반송 제품
주의사항·기타
파렛트 그리퍼 WVA
핀 클램프 SWP
하이파워 풀 클램프 WPT
로케이트 핸드 WKH
홀 그리퍼 WKK
승강 홀 클램프 SWJ
캐치 실린더 WKA
로봇 핸드 WPW-C WPS-C WPA WPB WPE WPF WPH WPJ WPP WPQ
오토 스위치 동작 확인 JEP JES
하이파워 에어 홀 클램프 SWE
하이파워 에어 스윙 클램프 WHE
하이파워 에어 링크 클램프 WCE
에어 홀 클램프 SWA
에어 스윙 클램프 WHA
더블 피스톤 에어 스윙 클램프 WHD
에어 링크 클램프 WCA
에어 스피드 제어 밸브 BZW
매니폴드 블록 WHZ-MD
에어 스윙 클램프 WHC

외형치수

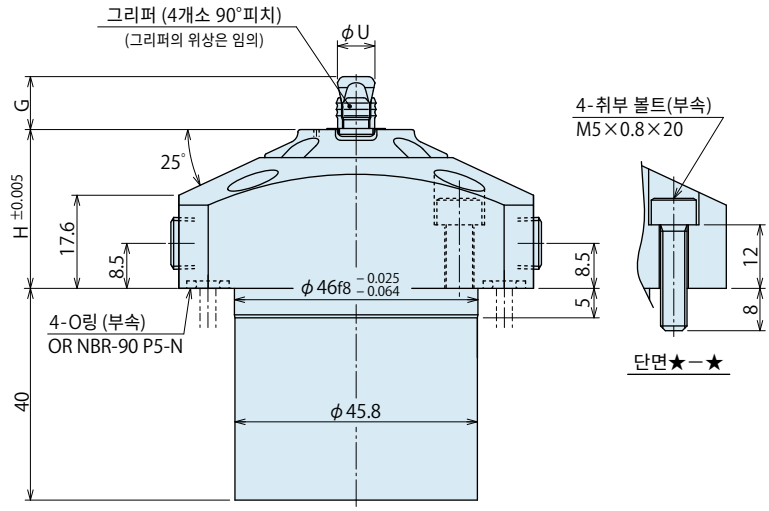
※본 그림은 SWE1000-A-□의 릴리즈 상태를 나타냅니다.



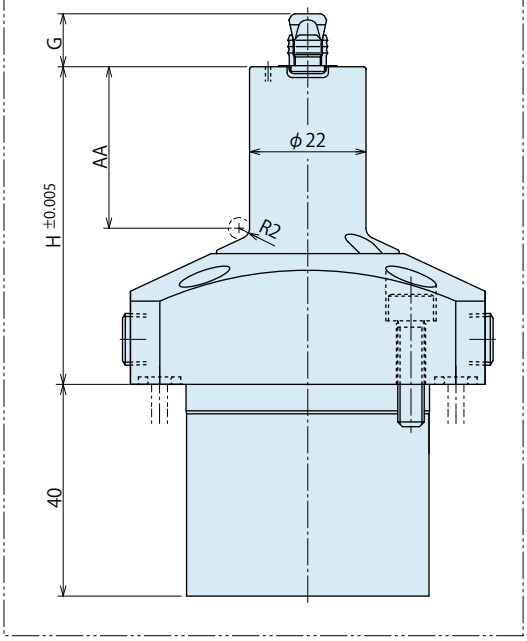
※ 확경부 상세

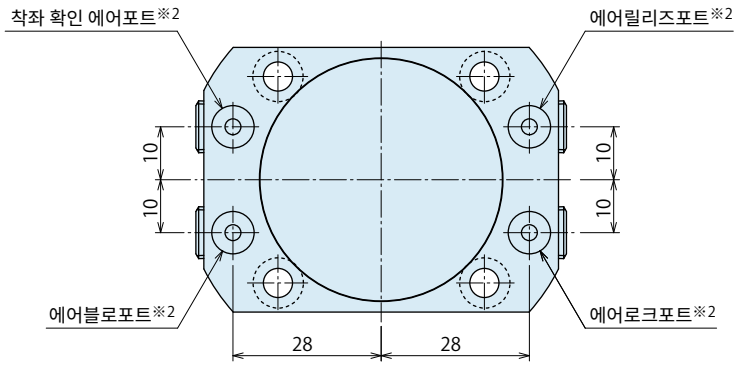


착좌 높이:표준시



착좌 높이 지정시※4





주의사항

※1. 클램프 시에는 착좌면 전체에 워크가 접촉하게 하십시오. 착좌면과의 접지 면적이 적으면 클램프력에 의해서 워크가 변형될 가능성이 있습니다.

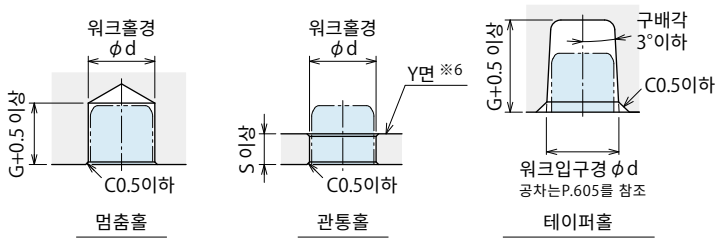
※2. 본체 윗면에 포트 이름이 각인되어 있습니다. (LOCK : 에어로크포트, RELEASE : 에어릴리즈포트, FC : 착좌확인에어포트, BLOW : 에어블로포트) 에어블로포트, 착좌확인에어포트 에는 에어를 상시 공급할 것을 추천합니다.

※3. 워크리프트 타입에만 해당하는 수치입니다.

※4. 기재가 없는 치수는 착좌 높이 : 표준시 경우 를 참조하십시오.

※5. -T 선택시에는 끝단 1산째를 기준경으로 합니다.

워크(파레트)홀 가공치수

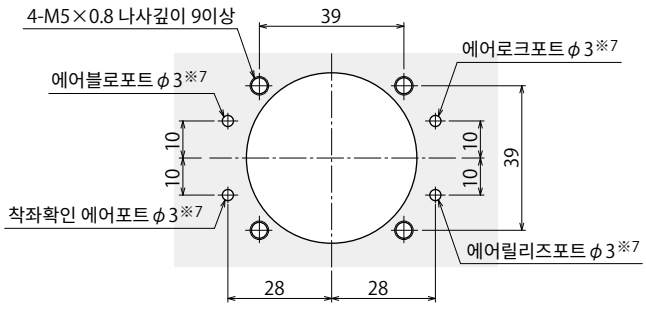


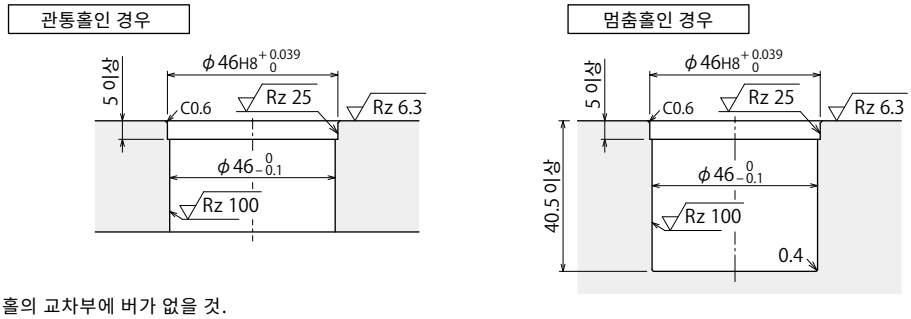
주의사항

1. 워크홀 주변에 두께가 얇은 부분이 있을 경우, 클램프 동작으로 인해 워크홀이 변형되어 사양치를 만족하지 못할 가능성이 있습니다. 사용 전에 테스트 클램프를 실시하여 문제가 없음을 확인하십시오.

※6. 클램프 헤드부가 워크의 Y면보다 돌출된 경우에는 워크가공시에 클램프와의 간섭이 없게 하십시오.

취부홀 가공치수





주의사항

1. 가공홀의 교차부에 버가 없을 것.

※7. SWE의 R1/8나사 플러그(4개소)를 분리하여 직접 에어 이음·에어 호스를 시공할 경우, 각 포트의 가공은 불필요합니다.

형식표시

SWE 1 00 0 - A N - 080 - 무기호 H□ - 무기호 F T

1 2 3 4 5 6

1 바디 사이즈 (1선택시)
2 디자인 No.
3 워크리프트 방식
4 워크홀경 (워크홀경 기호)
5 착좌 높이 치수
6 그리퍼 (워크홀) 형상

외형치수표 및 취부부위 가공치수표

(mm)

형식		SWE1000-□-□-□-□						
4 워크홀경 기호		060	065	070	075	080	085	090
대상워크홀경 φd 6 무기호, F 선택시※10		6 +0.7 −0.3	6.5 +0.7 −0.3	7 +0.7 −0.3	7.5 +0.7 −0.3	8 +0.7 −0.3	8.5 +0.7 −0.3	9 +0.7 −0.3
클램프 경	릴리즈시	5.5	6	6.5	7	7.5	8	8.5
6 무기호, F 선택시	빈동작시	7.2	7.7	8.2	8.7	9.2	9.7	10.2
클램프 경	릴리즈시	-	5.4	5.9	6.4	6.85	7.35	7.85
6 T 선택시	빈동작시	-	7.1	7.6	8.1	8.55	9.05	9.55
허용편심량 (확경부플로팅량)※8		±0.5						
전 스트로크		4.2						
워크 끌어 내림 스트로크		1.0						
워크리프트 스트로크※9		0.2						
6 무기호, F 선택시	G	9	9	9	10	10	10	10
	S	5.5	5.5	5.5	6	6	6	6
	U	5.55	6.05	6.55	7.05	7.55	8.05	8.55
6 T 선택시	G	-	9	9	9	10	10	10
	S	-	5.5	5.5	5.5	6	6	6
	U	-	5.45	5.95	6.45	6.9	7.4	7.9
V		8.5	9	9.5	10	10.5	11	11.5
W		12	13	13	14	14	15	15

주의사항 ※ 8. 클램프부는 플로팅 구조로 되어 있으며, 워크홀 위치에 따라 클램프 동작을 실시합니다. 표 안의 수치는 클램프 단독 편심량을 나타냅니다. 다른 위치결정 클램프 / 위치결정 실린더와 병용하는 경우나, 본 제품을 여러 개 사용할 경우 클램프 취부홀과 워크 가공홀의 피치간 정도를 고려하십시오.

※ 9. 워크리프트 스트로크는 워크리프트 타입에만 해당하는 기능입니다.

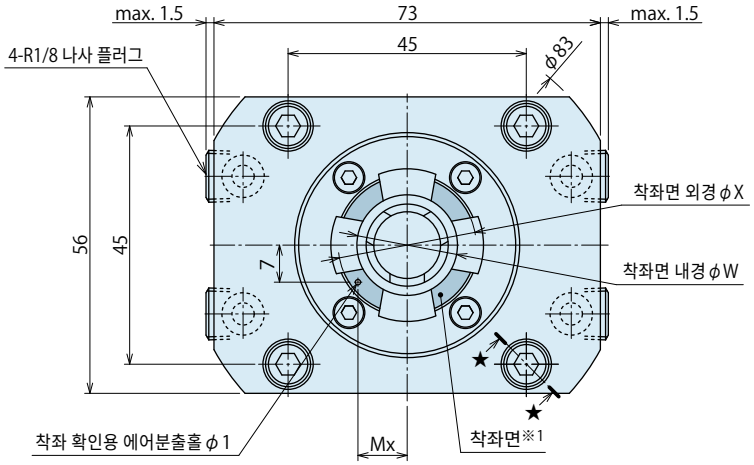
※10. -T : 테이퍼홀타입 선택시 워크홀입구경의 허용 공차가 구배각에 의해 달라집니다. (P.605를 참조하십시오.)

(mm)

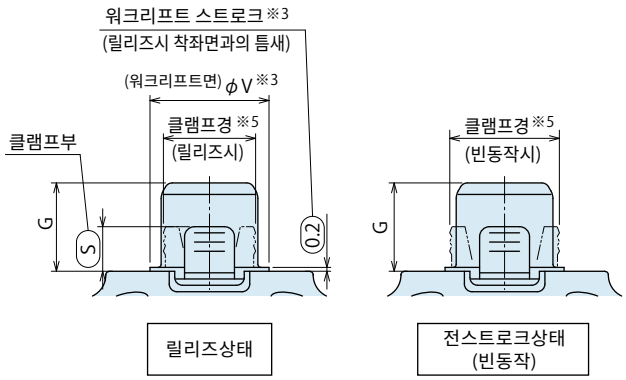
5 착좌 높이 치수	착좌 높이 표준시	착좌 높이 지정시					
	무기호	H35	H40	H45	H50	H55	H60
H	30	35	40	45	50	55	60
AA	-	5.5	10.5	15.5	20.5	25.5	30.5
질량 kg	0.8	0.8	0.8	0.8	0.8	0.9	0.9

외형치수

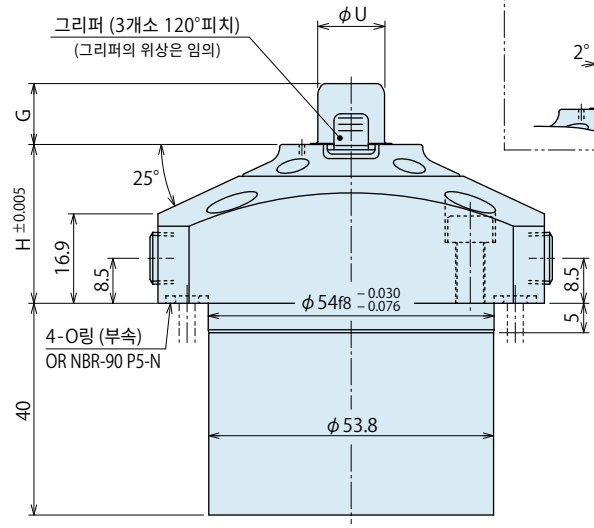
※본 그림은 SWE2000-A-□의 릴리즈 상태를 나타냅니다.



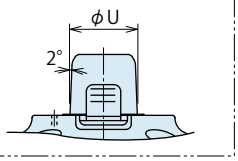
※ 확경부 상세

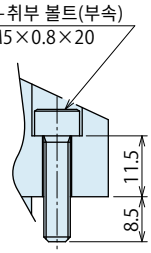


착좌 높이:표준시

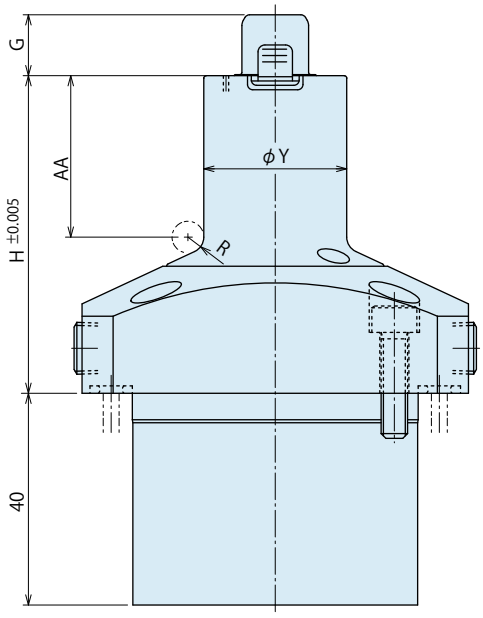


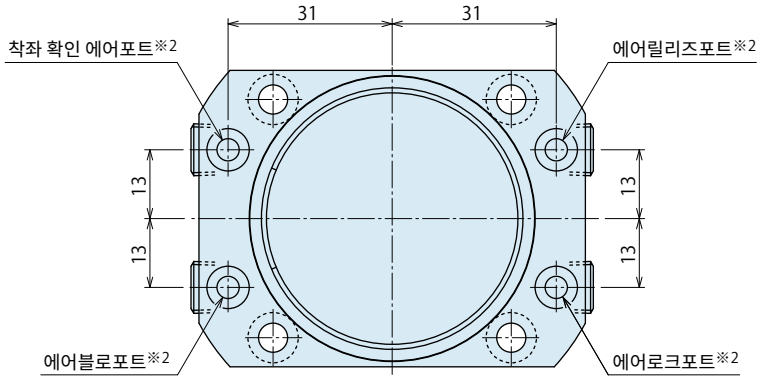
그리퍼 (워크홀) 형상 : T 선택시





착좌 높이 지정시 ※4





주의사항

※1. 클램프 시에는 착좌면 전체에 워크가 접촉하게 하십시오. 착좌면과의 접지 면적이 적으면 클램프력에 의해서 워크가 변형될 가능성이 있습니다.

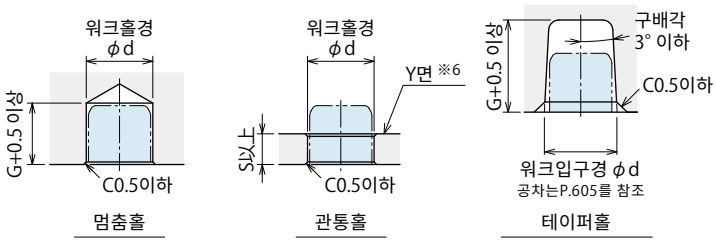
※2. 본체 윗면에 포트 이름이 각인되어 있습니다. (LOCK : 에어로크포트, RELEASE : 에어릴리즈포트, FC : 착좌확인에어포트, BLOW : 에어블로포트) 에어블로포트, 착좌확인에어포트 에는 에어를 상시 공급할 것을 추천합니다.

※3. 워크리프트 타입에만 해당하는 수치입니다.

※4. 기재가 없는 치수는 착좌 높이 : 표준시 경우 를 참조하십시오.

※5. -T 선택시에는 끝단 1산째를 기준경으로 합니다.

워크(파레트)홀 가공치수

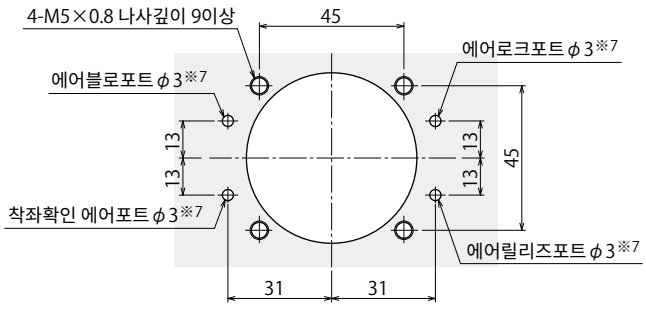


주의사항

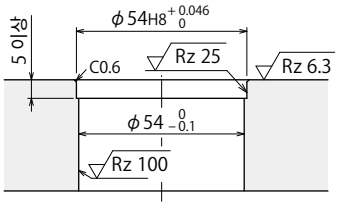
1. 워크홀 주변에 두께가 얇은 부분이 있을 경우, 클램프 동작으로 인해 워크홀이 변형되어 사양치를 만족하지 못할 가능성이 있습니다. 사용 전에 테스트 클램프를 실시하여 문제가 없음을 확인하십시오.

※6. 클램프 헤드부가 워크의 Y면보다 돌출된 경우에는 워크가공시에 클램프와의 간섭이 없게 하십시오.

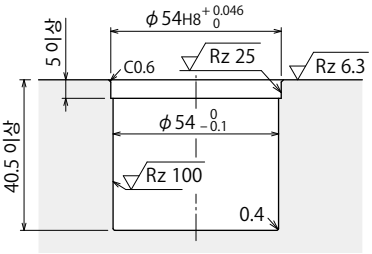
취부홀 가공치수



관통홀인 경우



멈춤홀인 경우



주의사항

1. 가공홀의 교차부에 버가 없을 것.

※7. SWE의 R1/8나사 플러그(4개소)를 분리하여 직접 에어 이음·에어 호스를 시공할 경우, 각 포트의 가공은 불필요합니다.

형식표시

SWE 2 00 0 - A N - 115 - 무기호 H□ - 무기호 F T

1 2 3 4 5 6

1 바디 사이즈 (2선택시)
2 디자인 No.
3 워크리프트 방식
4 워크홀경 (워크홀경 기호)
5 착좌 높이 치수
6 그리퍼 (워크홀) 형상

외형치수표 및 취부부위 가공치수표

(mm)

형식 / 4 워크홀경 기호		090	095	100	105	110	115	120	125	130
대상워크홀경 φd	6 무기호, F 선택시※10	9 +0.7 −0.3	9.5 +0.7 −0.3	10 +0.7 −0.3	10.5 +0.7 −0.3	11 +0.7 −0.3	11.5 +0.7 −0.3	12 +0.7 −0.3	12.5 +0.7 −0.3	13 +0.7 −0.3
클램프 경	릴리즈시	8.5	9	9.5	10	10.5	11	11.5	12	12.5
6 무기호, F 선택시	빈동작시	10.2	10.7	11.2	11.7	12.2	12.7	13.2	13.7	14.2
클램프 경	릴리즈시	8.2	8.5	9	9.5	9.95	10.45	10.95	11.45	11.95
6 T 선택시	빈동작시	9.9	10.2	10.7	11.2	11.65	12.15	12.65	13.15	13.65
허용편심량 (확경부플로팅량)※8		±0.5								
전 스트로크		4.2								
워크 끌어 내림 스트로크		1.0								
워크리프트 스트로크※9		0.2								
6 무기호, F 선택시	G	10	10	10	11.5	11.5	11.5	11.5	11.5	11.5
	S	4.3	4.3	4.3	5.8	5.8	5.8	5.8	5.8	5.8
	U	8.6	9.1	9.6	10.1	10.6	11.1	11.6	12.1	12.6
6 T 선택시	G	10	10	10	10	11.5	11.5	11.5	11.5	11.5
	S	4.3	4.3	4.3	4.3	5.8	5.8	5.8	5.8	5.8
	U	8.6	9	9.5	10	10.4	10.9	11.4	11.9	12.4
Mx		8	8	8	8	8	8.6	8.6	9.3	9.3
R		R2	R2	R2	R3	R3	R3	R3	R3	R3
V		11.5	12	12.5	13	13.5	14	14.5	15	15.5
W		15	16	16	17	17	18	18	19	19
X		24	24	24	24	24	25	25	26	26
Y		25	25	25	25	25	26	26	27	27

주의사항 ※ 8. 클램프부는 플로팅 구조로 되어 있으며, 워크홀 위치에 따라 클램프 동작을 실시합니다. 표 안의 수치는 클램프 단독 편심량을 나타냅니다. 다른 위치결정 클램프 / 위치결정 실린더와 병용하는 경우나, 본 제품을 여러 개 사용할 경우 클램프 취부홀과 워크 가공홀의 피치간 정도를 고려하십시오.

※ 9. 워크리프트 스트로크는 워크리프트 타입에만 해당하는 기능입니다.

※10. -T : 테이퍼홀타입 선택시 워크홀입구경의 허용 공차가 구배각에 의해 달라집니다. (P.605를 참조하십시오.)

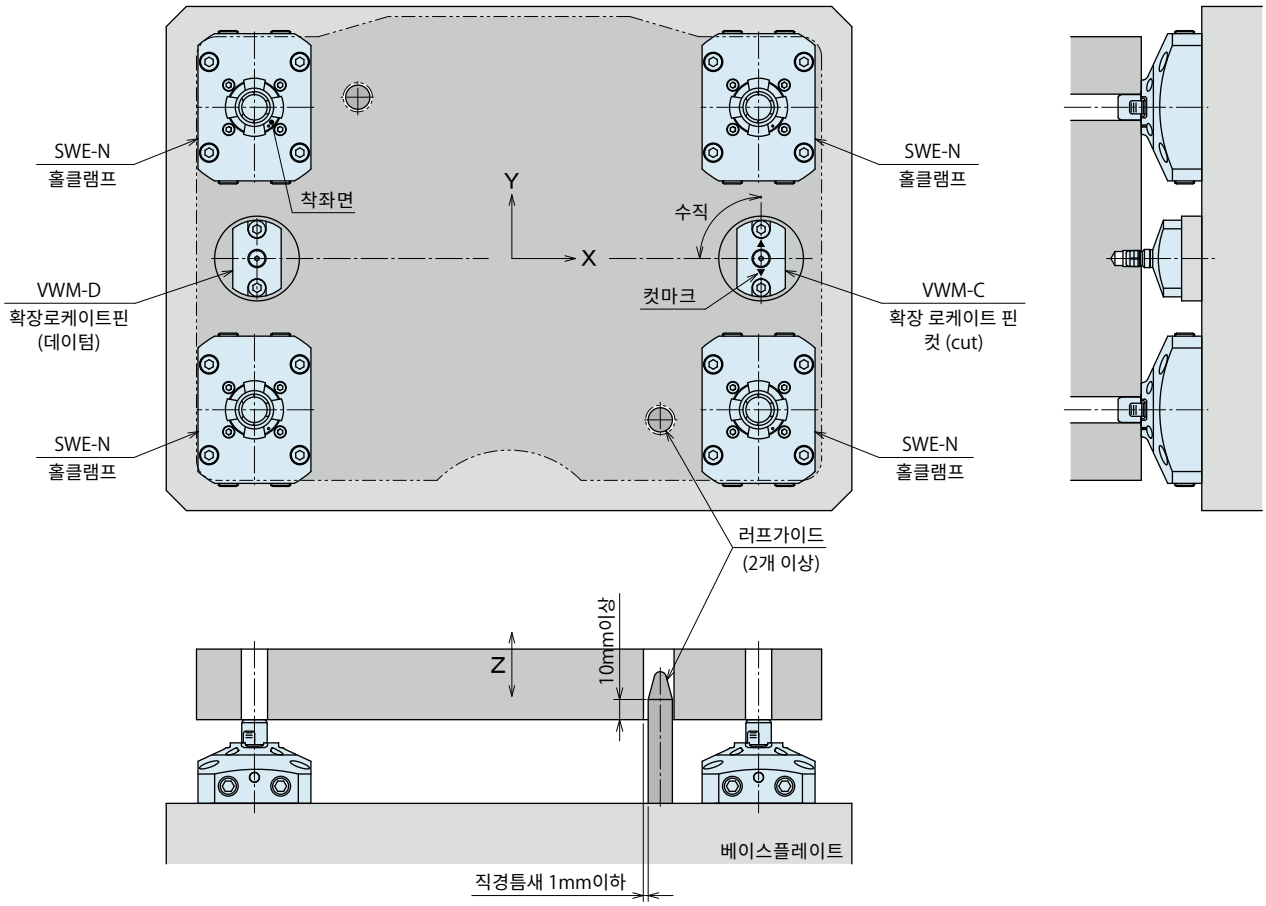
(mm)

5 착좌 높이 치수	착좌 높이 표준시	착좌 높이 지정시					
	무기호	H35	H40	H45	H50	H55	H60
H	30	35	40	45	50	55	60
AA	–	5.5	10.5	15.5	20.5	25.5	30.5
질량 kg	1.0	1.0	1.0	1.0	1.1	1.1	1.1

위치 결정 + 클램프
위치 결정
핸드 클램프
서포트
밸브 커플러
전동 제품 반송 제품
주의사항·기타
파렛트 그리퍼 WVA
핀 클램프 SWP
하이파워 풀 클램프 WPT
로케이트 핸드 WKH
홀 그리퍼 WKK
승강 홀 클램프 SWJ
캐치 실린더 WKA
로봇 핸드 WPW-C WPS-C WPA WPB WPE WPF WPH WPJ WPP WPQ
오토 스위치 동작 확인 JEP JES
하이파워 에어 홀 클램프 SWE
하이파워 에어 스윙 클램프 WHE
하이파워 에어 링크 클램프 WCE
에어 홀 클램프 SWA
에어 스윙 클램프 WHA
더블 피스톤 에어 스윙 클램프 WHD
에어 링크 클램프 WCA
에어 스피드 제어 밸브 BZW
매니폴드 블록 WHZ-MD
에어 스윙 클램프 WHC

배치(취부) 참고 예

※ 본 그림은 SWE-N (홀클램프) 과 VWM (확장 로케이트핀) 의 조합 배치 예시입니다.



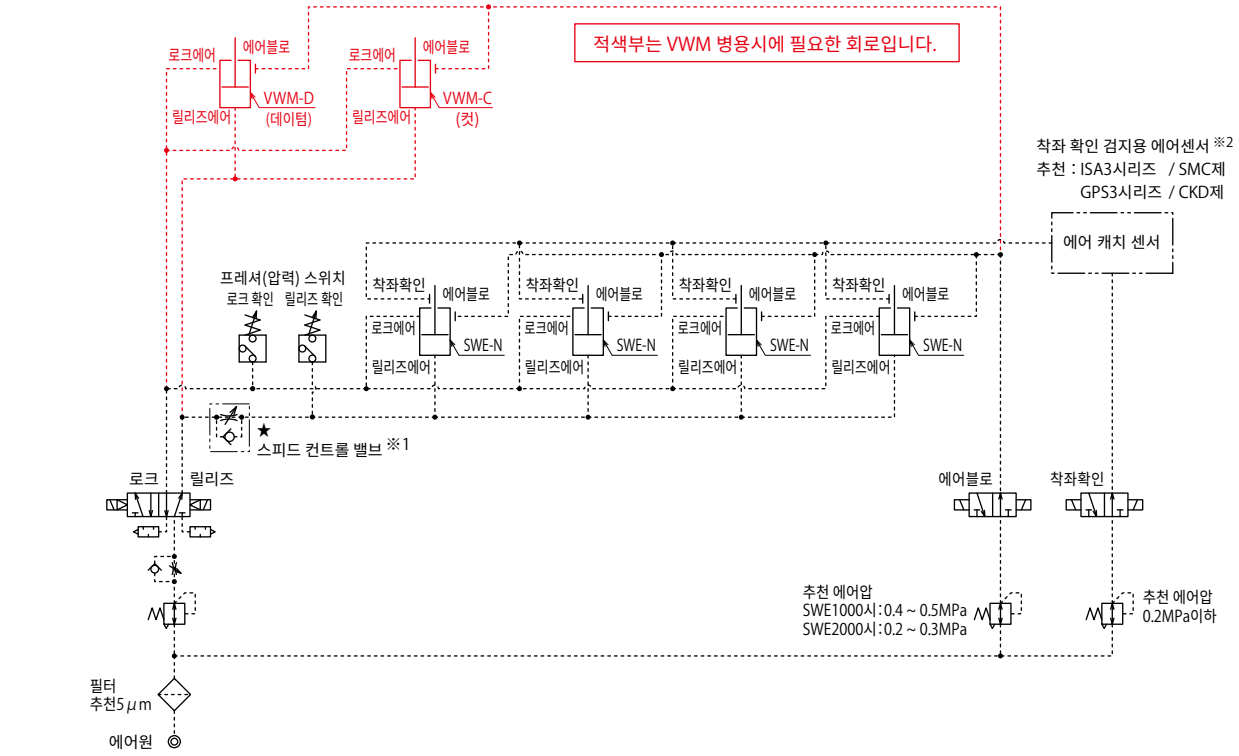
주의사항

1. 워크 탈착시 클램프부의 파손을 막기 위해 러프 가이드(2개 이상)설치를 추천합니다.
   러프 가이드 길이 및 직경 틈새는 위 그림을 참고하여 설계 제작하십시오.
   (워크 반입출 조건에 따라 러프 가이드가 불필요할 수 있습니다.)
2. VWM (확장로케이트핀)과 조합하여 사용할 경우, 홀클램프는 N : 워크리프트 기능 없음을 선정하십시오.

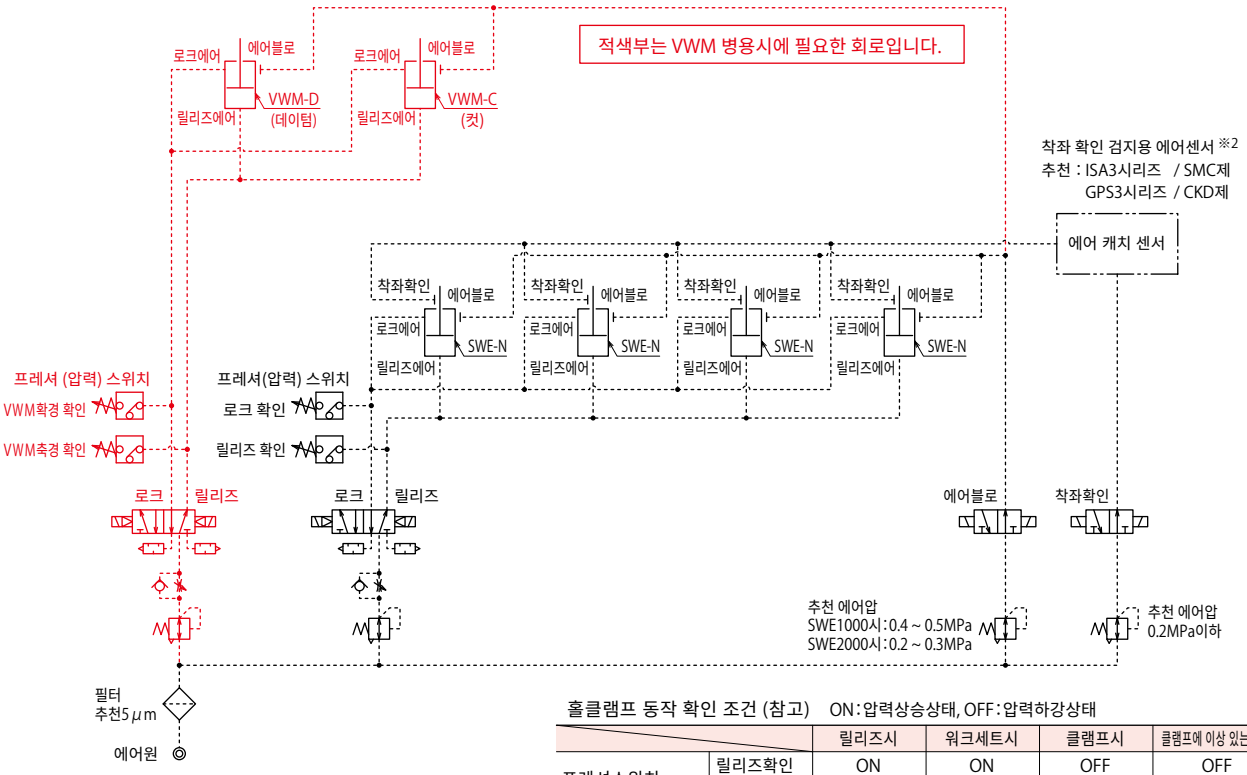
에어압회로 참고 예

※ 본 그림은 SWE-N (홀클램프)과 VWM (확장 로케이트핀) 의 조합 회로 예시입니다.

솔레노이드 밸브 1개로 제어하는 경우



솔레노이드 밸브 2개로 제어하는 경우



홀클램프 동작 확인 조건 (참고) ON : 압력상승상태, OFF : 압력하강상태

		릴리즈시	워크세트시	클램프시	클램프에 이상 있는 경우
프레셔스위치	릴리즈확인	ON	ON	OFF	OFF
	로크확인	OFF	OFF	ON	ON (에어누설시 OFF)
착좌 확인 검지용 에어센서		OFF	ON(OFF)※3	ON	OFF

주의사항

※1. VWM (확장로케이트핀) 이 동작 완료한 후에 SWE (홀클램프) 가 동작을 개시하도록 솔레노이드 밸브 등으로 제어하십시오.
솔레노이드 밸브에 의한 제어를 할 수 없는 경우는 ★표시부 (1개소) 에 스피드 컨트롤 밸브 등을 설치하여 동작 순서를 조정하십시오.
SWE 가 동작을 완료한 후 VWM이 동작하면 SWE 에 스러스트력이 발생하여 기기 손상 및 위치 결정 정도 불량 원인이 됩니다.

※2. 에어 센서 설정에서 고정도를 필요로 하는 용도로 사용할 경우에는 클램프 각각에 에어 센서를 설치하십시오.

※3. 워크리프트 기능이 있는 경우 착좌면과 워크 사이에 틈이 있기 때문에 OFF, 워크리프트 기능이 없는 경우는 에어 센서 설정 압력에 의해 ON 이 됩니다.

위치 결정 + 클램프
위치 결정
핸드 클램프
서포트
밸브 커플러
전동 제품 반송 제품
주의사항·기타
파렛트 그리퍼 WVA
핀 클램프 SWP
하이파워 풀 클램프 WPT
로케이트 핸드 WKH
홀 그리퍼 WKK
승강 홀 클램프 SWJ
캐치 실린더 WKA
로봇 핸드 WPW-C WPS-C WPA WPB WPE WPF WPH WPJ WPP WPQ
오토 스위치 동작 확인 JEP JES
하이파워 에어 홀 클램프 SWE
하이파워 에어 스윙 클램프 WHE
하이파워 에어 링크 클램프 WCE
에어 홀 클램프 SWA
에어 스윙 클램프 WHA
더블 피스톤 에어 스윙 클램프 WHD
에어 링크 클램프 WCA
에어 스피드 제어 밸브 BZW
매니폴드 블록 WHZ-MD
에어 스윙 클램프 WHC

주의사항

● 설계상의 주의사항

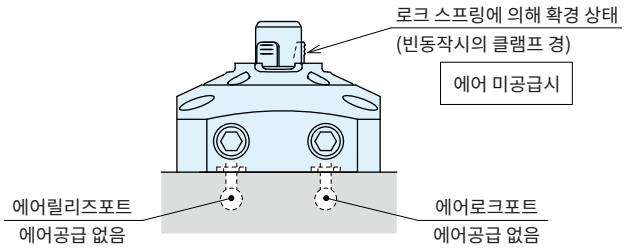
1) 사양 확인

● 각 제품의 사양을 확인한 후, 사용하십시오.

● 본 제품은 에어압력과 스프링력으로 클램프 / 에어압력으로 릴리즈를 실시하는 에어복동타입입니다.
로크포트, 릴리즈포트 모두 에어가 공급되지 않은 경우
로크스프링에 의해 로크상태(클램프경이 확경된 상태)가 되어,

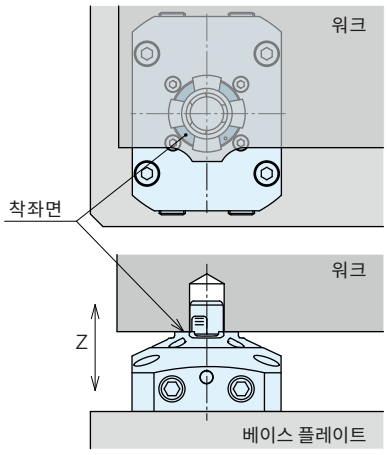
① 에어압이 제로인 경우에도 클램프력을 가집니다.
(P.608 클램프력선도 : 공급 에어압 0MPa시의 클램프력을 참조)

② 워크 반입출은 릴리즈 에어를 공급한 상태로 실시하십시오.
릴리즈 에어 미공급인 경우 워크와 그리퍼가 접촉하여
워크 및 클램프 파손의 원인이 됩니다.



2) Z축 방향의 기준면(착좌면)에 대해서

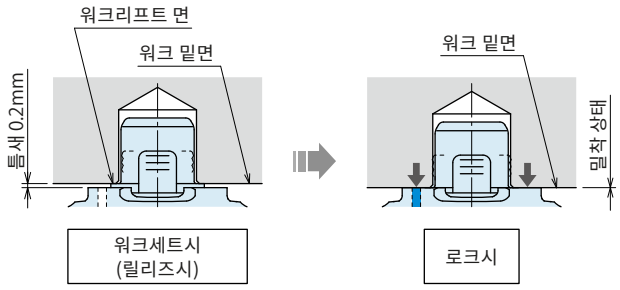
● 본 기기의 플랜지 상면은 워크의 착좌면이며, Z방향 위치결정이 실시됩니다.



클램프시에는 모든 착좌면에 워크가 접촉하게 하십시오.
착좌면과 접촉하지 않는 곳이 있는 경우, 클램프력과 착좌면적을 통해 접촉면압을 계산하고, 워크가 변형되지 않는 조건에서 사용하십시오.

3) 착좌 확인 기구에 대해서

● 로크(클램프) 동작에 의해 워크가 착좌면으로 밀어붙여지면 밀착 확인을 검지합니다.



워크리프트 기능이 있는 경우, 워크세트시(로크에어압 공급전)에내장된 스프링에 의해 워크리프트 면이 들어 올려져 워크 밑면과 착좌면 사이에 0.2mm의 틈새가 발생합니다.

4) 클램프 부착에 대하여

● 본 기기의 클램프부는 플로팅 기구 (클램프 단품에서 ±0.5mm)를 가지고 있습니다.
다른 위치 결정 클램프 / 위치 결정 실린더 등과 병용하는 경우 및 본 제품을 여러개 사용하는 경우에는 클램프 취부 피치간 정도·워크홀 가공의 피치간 정도를 고려하십시오.

5) 클램프력에 대해서

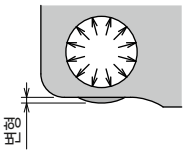
● 클램프력은 착좌면에 워크를 밀어붙이는 힘을 의미합니다.
사용 전에는 반드시 테스트 클램프를 실시하여 적절한 공급 에어압으로 조정하십시오.
클램프력이 부족한 상태로 사용하면 워크 탈락의 원인이 됩니다.

6) 워크홀 치수·구배각·워크 경도는 사양치 범위 내에서 사용하십시오.

워크홀경이 큰 경우	확경량이 부족하여 클램프력이 사양치를 만족하지 않습니다.
클램프력이 부족한 상태로 사용한 경우	워크 탈락의 원인이 됩니다.
워크홀경이 작은 경우	워크 탈착이 어려워지고, 클램프 파손 원인이 됩니다.
워크홀 깊이가 얕은 경우	착좌 이상 및 클램프 파손 원인이 됩니다.
워크홀의 구배각이 큰 경우	클램프시 그리퍼 끝단에 부하가 집중되어 파손의 원인이 됩니다.
워크홀 경도가 높은 경우	그리퍼가 워크에 충분히 파고들지 못하여 안정적인 클램핑이 어렵습니다.

7) 워크홀 주변의 살 두께에 대해서

● 워크홀 주변에 두께가 얇은 부분이 있을 경우, 클램프 동작으로 인해 워크홀이 변형되어 클램프력이 사양치를 만족하지 못할 가능 성이 있습니다.
사용전에는 반드시 테스트 클램프를 실시하고, 적절한 공급 에어압으로 조정하십시오.
클램프력이 부족한 상태로 사용하면 워크 탈락의 원인이 됩니다.

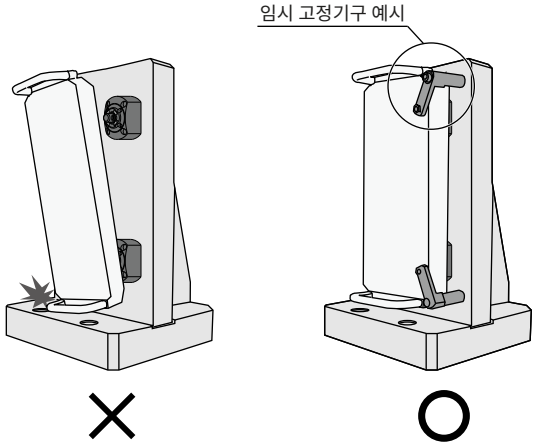


8) 에어블로포트, 착좌확인 에어포트 에 대해

● 에어블로포트, 착좌확인 에어포트 에는 상시 에어를 공급하십시오.
에어 공급이 중단된 상태에서 사용하면 클램프 내부에 이물질이 침입하여 클램프 동작이상의 원인이 됩니다.

9) 릴리즈 동작에 대해서

● 릴리즈시에 워크를 들어올리는 동작은 이상 동작이 아닙니다. 벽걸이 자세 사용할 경우 워크 낙하방지용 임시 고정기구 등을 외부에 설치할 것을 추천합니다.



10)벽걸이 자세 사용에 대해서

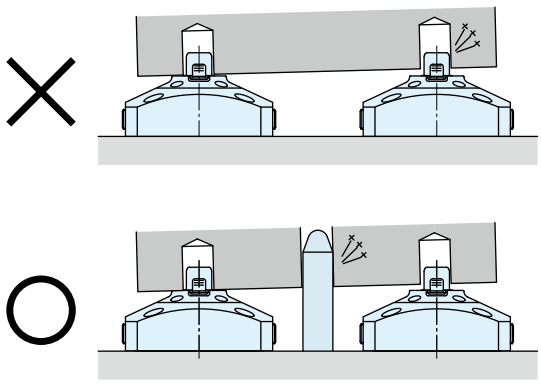
● 워크 세트시에는 워크의 떠오름 및 기울어짐이 발생하지 않도록 주의하십시오. 워크의 떠오름 및 기울어짐이 발생한 상태에서 클램프동작을 실시하면 워크홀 변형 및 클램프 파손 원인이 됩니다.

11) 워크 탈착은 모든 클램프가 완전히 릴리즈 된 상태에서 실시하십시오.

● 로크 동작상태 및 릴리즈 동작 도중에 워크탈착을 실시하면 클램프 파손 및 워크 탈락의 원인이 됩니다.

12)러프 가이드를 설치하십시오.

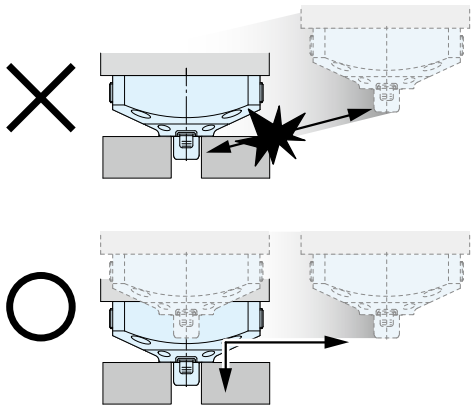
● 워크가 기울어진 상태에서 탈착을 실시하면 간섭이 발생해 클램프 파손 및 워크 탈락의 원인이 됩니다.



기타 위치 결정 클램프 / 위치 결정 실린더 등과 병용하는경우는 위치 결정 클램프 / 위치 결정 실린더의 취부홀의피치간 정도, 워크홀의 피치간 정도를 고려한 후 러프가이드를 설치하십시오.

13) 로봇 반송 등에서의 끝단부 파손 방지

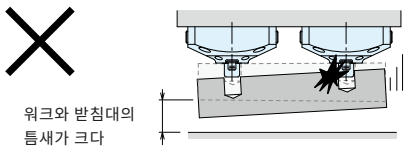
● SWE 끝부분을 워크홀에 넣거나 뺄 때 워크홀에 대해 SWE 끝부분이 수직으로 진입 및 후퇴하게 하십시오. 특히 워크 탈착 후 SWE끝부분이 워크홀에서 확실하게 빠진후에 다음 좌표로 이동하도록 설정하십시오.

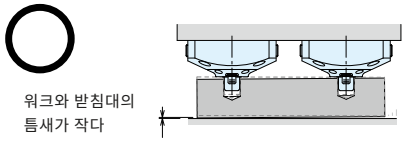


● SWE 끝부분이 워크홀에 진입할 때 워크가 SWE 끝에 접촉할 우려가 있는 경우, 워크 및 SWE 끝부분이 파손되지 않도록 워크홀에 진입하는 속도를 제한하십시오.

● SWE 가 워크를 착탈할 때 클램프 및 릴리즈 동작 도중에 로봇이 동작하지 않도록 센서·타이머 등으로 확실히 동작이 완료된 후 로봇이 동작하도록 제어하십시오. 클램프 및 릴리즈 동작 도중에 로봇이 동작하면 워크 탈락 우려가 있습니다.

● 워크 탈착시 워크와 받침대의 틈새가 크면 워크가 기울어 간섭이 발생하고 SWE파손의 원인이 됩니다. 가능한 한 워크와 받침대의 틈새를 작게 하여 탈착하십시오.





※ 공통 주의사항은 P.925를 참조하십시오.

・취급상의 주의사항 ・보수 / 점검 ・보증

위치 결정 + 클램프
위치 결정
핸드 클램프
서포트
밸브 커플러
전동 제품 반송 제품
주의사항·기타
파렛트 그리퍼 WVA
핀 클램프 SWP
하이파워 풀 클램프 WPT
로케이트 핸드 WKH
홀 그리퍼 WKK
승강 홀 클램프 SWJ
캐치 실린더 WKA
로봇 핸드 WPW-C WPS-C WPA WPB WPE WPF WPH WPJ WPP WPQ
오토 스위치 동작 확인 JEP JES
하이파워 에어 홀 클램프 SWE
하이파워 에어 스윙 클램프 WHE
하이파워 에어 링크 클램프 WCE
에어 홀 클램프 SWA
에어 스윙 클램프 WHA
더블 피스톤 에어 스윙 클램프 WHD
에어 링크 클램프 WCA
에어 스피드 제어 밸브 BZW
매니폴드 블록 WHZ-MD
에어 스윙 클램프 WHC

주의사항

● 취부 시공상의 주의사항

1) 사용 유체 확인
● 반드시 에어필터를 통과한 청정한 드라이에어를 공급하십시오.
● 루블리케이터 등에 의한 급유는 불필요합니다.

2) 배관 전 조치
● 배관・관이음・지그 유체홀등은, 충분한 플러싱을 통한 청정한 것을 사용하십시오.
회로 안의 이물질 및 절분 등이 에어누설 및 동작 불량의 원인이 됩니다.
● 본품에는 에어회로 내 이물질・불순물 침입을 방지하는 기능은 없습니다.

3) 씰링 테이프 감는 방법
● 나사부 끝단을 1 ~ 2 산 남기고 감으십시오.
● 씰링테이프 조각이 에어누설 및 동작불량의 원인이 됩니다.
● 배관 시공시에는 기기내에 이물질이 들어가지 않도록 하기 위해, 작업환경을 청정하게 하고 적정한 시공을 실시하십시오.

4) 본체의 취부
● 본체의 취부는 모든 부속 육각홀 볼트(강도 구분 12.9)를 사용하여 아래 표의 토크로 체결하십시오.

형식	취부볼트호칭	체결토크 (N·m)
SWE	M5×0.8	6.3

5) 홀클램프의 포트 위치에 대해서
● 본 기기의 플랜지면에는 각 포트의 명칭이 마킹되어 있습니다.
취부방향에 주의하십시오.
(LOCK : 에어로크포트, RELEASE : 에어릴리즈포트,
FC : 착좌확인 에어포트, BLOW : 에어블로포트)

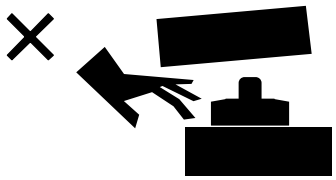
6) 에어블로 회로는 외경 ϕ6 (내경 ϕ4) 사이즈 이상을 사용하십시오.
● 효과적인 에어블로를 위해 에어 배관 사이즈는 외경 ϕ6 (내경 ϕ4) 이상을 추천합니다.

● 취급상의 주의사항

1) 충분한 지식과 경험을 가진 작업자가 취급하십시오.
● 유공압기기를 사용한 기계・장치의 취급, 메인터넌스 등은 충분한 지식과 경험을 가진 사람이 실시하십시오.

2) 안전을 확보할 때까지는 절대 기기를 취급 및 분리하지 마십시오.
① 피구동물체 낙하 방지 조치 및 폭주 방지 조치 등이 되었는지 확인한 후에 기계・장치 점검 및 정비를 실시하십시오.
② 기기를 분리할 경우 위에 언급한 안전 조치가 취해진 것을 확인 한 후 압력원 및 전원을 차단하고 유압・에어 회로 중에 압력이 없어진 것을 확인하고 나서 실시하십시오.
③ 운전 정지 직후에는 기기의 온도가 높을 수 있으므로 온도가 내려간 후 기기를 분리하십시오.
④ 기계・장치를 재기동하는 경우, 볼트 및 각부에 이상이 없는지 확인한 후 실시하십시오.

3) 작동중에는 워크(팔레트) 및 클램프에 접촉하지 마십시오.
손이 끼어 부상의 원인이 됩니다.

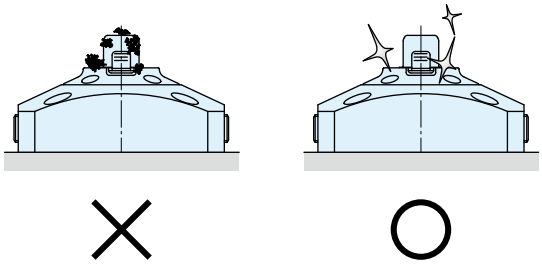


4) 분해 및 개조는 하지 마십시오.
● 분해 및 개조를 할 경우 보증기간 이내라 하더라도 보증할 수 없습니다.
● 내부에 강력한 스프링이 내장하고 있어 위험합니다.

● 보수・점검

1) 공통 보수·점검 사항에 대해서는 P.925 를 확인하십시오.

2) 클램프부와 착좌면은 깨끗한 상태를 유지하십시오.
● 본 기기에는 에어블로기구가 있어, 절분 및 쿨런트를 제거할 수 있습니다.
단, 고착된 절분 및 슬러지 등을 제거할 수 없는 경우가 있으므로 워크 세트시 이물질이 없는 것을 확인한 후 사용하십시오.
클램프부에 오염이 있는 상태로 사용하면 클램프력 부족, 동작불량, 에어 누설 등에 의한 워크 탈락 원인이 됩니다.



외부에서 청소를 해도 동작이 정상이 아닌 경우, 클램프내부에 이물질이 혼입 또는 내부 부품의 파손이 우려됩니다.
이 경우 오버홀이 필요하므로 당사에 신청하십시오.
당사 이외에서 오버홀 할 경우 당사의 보증 기간 이내라 하더라도 보증 대상에서 제외됩니다.

3) 반복 작동으로 그리퍼 표면이 마모되면 클램프력이 감소합니다.
사용 압력이나 워크의 재질·홀 형태 등에 따라 교체 시기는 다르지만, 그리퍼 표면에 마모가 발견되면 그리퍼 부품을 교체가 필요 합니다.
오버홀을 당사에 문의바랍니다.

클램프 홀 재질	그리퍼 교체 기준
A2017 알루미늄 재질	록크 동작 100 만 회
SCM435 조질재	록크 동작 50 만 회

※ 사용 조건에 따라 차이가 있으니, 실제 기기에 맞는지 확인한 뒤 오버홀을 요청해 주십시오.

4) 오버홀 수리는 당사에 문의해 주십시오.
내부에 강력한 스프링이 내장돼 있어 위험합니다.

※ 공통 주의사항은 P.925를 참조하십시오. ・취급상의 주의사항 ・보수 / 점검 ・보증

위치 결정 + 클램프
위치 결정
핸드 클램프
서포트
밸브 커플러
전동 제품 반송 제품
주의사항·기타
파렛트 그리퍼 WVA
핀 클램프 SWP
하이파워 풀 클램프 WPT
로케이트 핸드 WKH
홀 그리퍼 WKK
승강 홀 클램프 SWJ
캐치 실린더 WKA
로봇 핸드 WPW-C WPS-C WPA WPB WPE WPF WPH WPJ WPP WPQ
오토 스위치 동작 확인 JEP JES
하이파워 에어 홀 클램프 SWE
하이파워 에어 스윙 클램프 WHE
하이파워 에어 링크 클램프 WCE
에어 홀 클램프 SWA
에어 스윙 클램프 WHA
더블 피스톤 에어 스윙 클램프 WHD
에어 링크 클램프 WCA
에어 스피드 제어 밸브 BZW
매니폴드 블록 WHZ-MD
에어 스윙 클램프 WHC

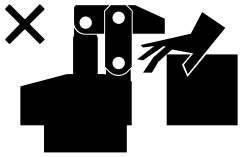
주의사항

● 취급시 주의사항

1) 충분한 지식과 경험을 가진 분이 취급해 주십시오.
● 유공압기기를 사용한 기계·장치의 취급, 유지보수 등은,
충분한 지식과 경험을 가진 분이 실시해 주십시오.

2) 안전을 확보할 때까지는 기기의 취급, 분리를 절대로 하지 마십시오.
① 기계·장치의 점검이나 정비는 피구동 물체의 낙하 방지 조치나 폭주 방지조치 등이 이루어지고 있음을 확인한 후에 실시해 주십시오.
② 기기를 분리할 때는 상술한 안전조치가 취해지고 있는지 확인을 하여 압력원이나 전원을 차단하고 유압·에어 회로 내에 압력이 없어진 것을 확인하고 실시해 주십시오.
③ 운전정지 직후의 기기 분리는 기기의 온도가 올라가 있을 경우가 있으니 온도가 내려간후 실시해 주십시오.
④ 기계·장치를 재가동하는 경우는 볼트나 각부의 이상이 없는지 확인 후에 진행해 주십시오.

3) 클램프(실린더) 동작 중에는 클램프(실린더)를 만지지 마십시오.
손이 끼여 부상의 원인이 됩니다.



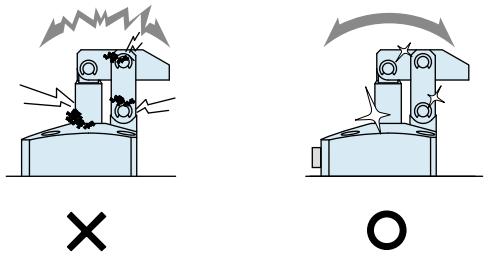
4) 만일의 워크가 탈락할 위험에 대비하여 워크 반송 시 주변에 사람이 없는지 등 안전을 확보하십시오.

5) 분해나 개조는 하지 마십시오.
● 분해 및 개조를 하시면 보증 기간 내에라도 보증이 불가능합니다.

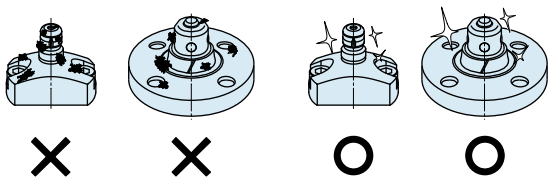
● 보수·점검

1) 기기 분리와 압력원 차단
● 기기를 분리할 때는 피구동 물체의 낙하 방지 조치나 폭주 방지 조치 등이 이루어지고 있음을 확인하고 압력원이나 전원을 차단하여 유압·에어 회로 내에 압력이 없어진 것을 확인한 후에 실시해 주십시오.
● 재가동할 경우는 볼트나 각부의 이상이 없는지 확인한 후에 실시해 주십시오.

2) 피스톤 로드, 플런저 주위는 정기적으로 청소해 주십시오.
● 표면에 오염물이 고착된 상태로 사용하면 패킹·씰 등을 손상시키고, 동작 불량이나 오일, 에어 누출의 원인이 됩니다.



3) 위치 결정 기기 (SWQ/SWT/SWP/VRA/VRC/VX/VXE/VXF/WVS/WVG/VWH/VWM/VWK) 의 각 기준면(테이퍼 기준면이나 착좌면)은 정기적으로 청소해 주십시오.
● 위치 결정 기기 (VRA/VRC/VX/VXE/VXF 제외, SWR은 에어블로우 포트가 있는 경우에만)에는 클리닝 기구(에어 블로우 기구)가 있어 이물질이나 액체를 제거할 수 있습니다.
단, 고착된 이물질이나 점성이 있는 액체 등 제거할 수 없는 경우도 있으므로 워크 파렛트 장착시에는 이물질이 없는 것을 확인하시고 장착해 주십시오.
● 오염물이 고착된 상태로 사용하면 위치 결정 정밀도 불량이나 동작 불량, 에어 누출, 오일 누출의 원인이 됩니다.



4) 배관·장착 볼트·너트·고정 고리·실린더 등에 느슨함이 없는지 정기적으로 체결 점검을 실시해 주십시오.

5) 작동유에 열화가 없는지 확인해 주십시오.

6) 동작은 원활하고 이상소음 등이 없는지 확인해 주십시오.
● 특히 장기간 방치한 후 재가동할 경우 올바르게 작동하는 것을 확인해 주십시오.

7) 제품을 보관하는 경우 직사광선·수분 등으로부터 보호하여 서늘하고 어두운 곳 에서 보관해 주십시오.

8) 오버홀 수리는 당사에 문의해 주십시오.

● 보증

1) 보증기간

● 제품의 보증 기간은 당사 공장 출하 후 1년 반 또는 사용 개시 후 1년중 짧은쪽이 적용됩니다

2) 보증범위

● 보증기간 중에 당사의 책임에 의해 고장이나 부적합이 발생한 경우에는, 그 기기의 고장 부분의 교체 또는 수리를 당사의 책임하에 실시합니다. 단, 다음 항목에 해당하는 제품의 관리와 관련된 고장 등은 이 보증의 대상 범위에서 제외합니다.

① 정해진 보수·점검이 이루어지지 않은 경우
② 사용자측의 판단에 의해 부적합 상태로 사용되었으며, 이로 인한 고장 등의 경우.
③ 사용자 측의 부적절한 사용이나 취급으로 인한 경우. (제삼자의 부당행위로 인한 파손 등도 포함합니다.)
④ 고장의 원인이 당사 제품 이외의 사유로 인한 경우.
⑤ 당사가 실시한 이외의 개조나 수리, 또한 당사가 양해하고 확인하지 않은 개조나 수리로 인한 경우.
⑥ 기타 천재지변이나 재해로 인하여 당사의 책임이 아닌 경우.
⑦ 소모나 열화로 인한 부품비용 또는 교체비용 (고무, 플라스틱, 씰링 재료 및 일부 전장품 등)

또한 제품의 고장으로 유발되는 손해는 보증의 대상 범위에서 제외됩니다.

영업 거점 Address

국내영업거점

본 사 · 공 장 간사이 영업소	**TEL.078-991-5115**	FAX.078-991-8787
	〒651-2241 효고현 고베시 니시구 무로타니2초메1번5호	
칸토 영업소	**TEL.048-652-8839**	FAX.048-652-8828
	〒331-0815 사이타마현 사이타마시 키타구 다이세이초4가81번지	
니시칸토 출장소	**TEL.048-652-8839**	FAX.048-652-8828
	〒243-0014 가나가와현 아쓰기시 아사히마치 2-26 레지던스 테라 101	
주부 영업소	**TEL.0566-74-8778**	FAX.0566-74-8808
	〒446-0076 아이치현 안조시 미조노초2가10번지1	
규슈 영업소	**TEL.092-433-0424**	FAX.092-433-0426
	〒812-0006 후쿠오카현 후쿠오카시 하카타구 가미무타1쵸메 8-10-101	
해외 영업	**TEL.+81-78-991-5162**	FAX.+81-78-991-8787
	〒651-2241 효고현 고베시 니시구 무로타니2초메1번5호 KOSMEK LTD. 1-5, 2-chome, Murotani, Nishi-ku, Kobe-city, Hyogo, 651-2241 Japan	

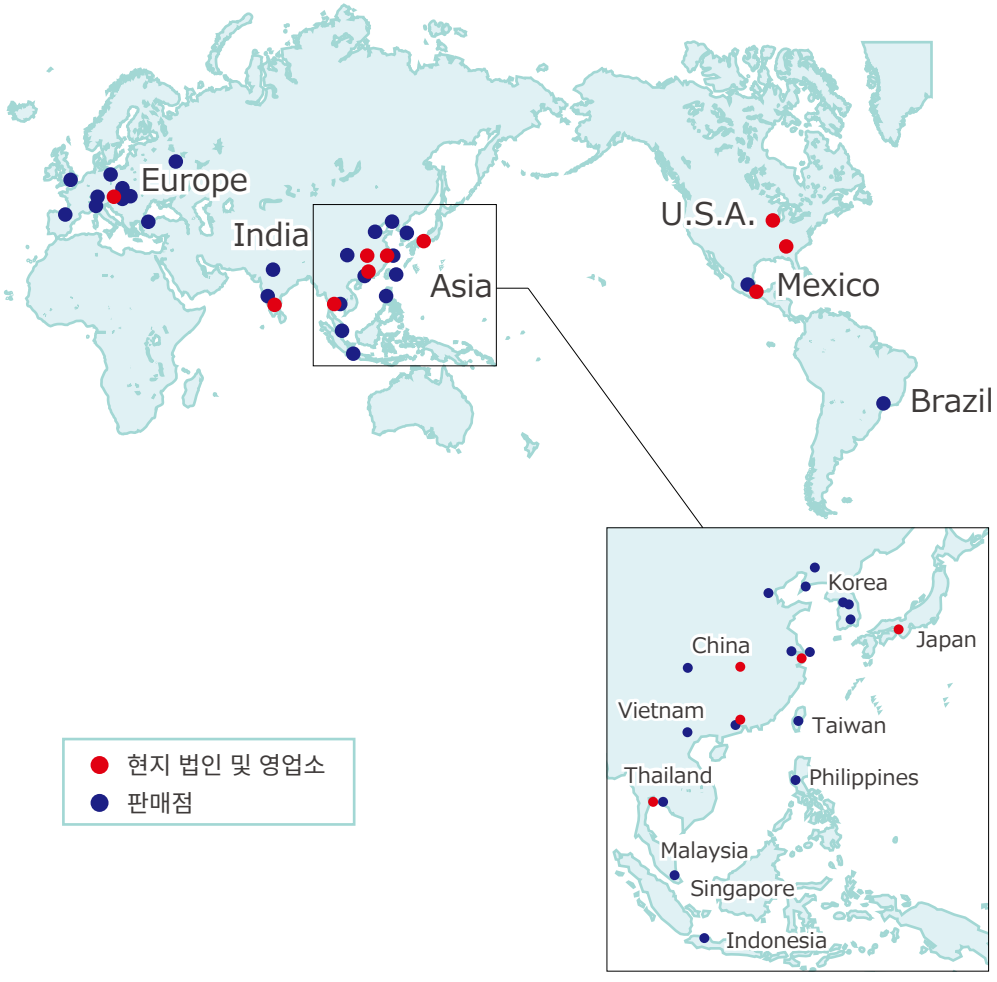
해외 영업거점

USA 아메리카 합중국	KOSMEK (USA) LTD. 현지 법인	**TEL. +1-630-620-7650** FAX. +1-630-620-9015 650 Springer Drive, Lombard, IL 60148 USA
	애틀랜타 지점 KOSMEK (USA) LTD. Atlanta Office	**TEL. +1-630-620-7650** 303 Perimeter Center North, Suite 300, Atlanta, GA 30346 USA
Mexico 멕시코	멕시코 지점 KOSMEK (USA) LTD. Mexico Office	**TEL. +52-442-851-1377** Av. Loma Pinal de Amoles 320-piso PH oficina 504 interior 13, Vista Dorada, 76060 Santiago de Querétaro, Qro. Mexico
Europe 유럽	KOSMEK EUROPE GmbH 현지 법인	**TEL. +43-463-287587** FAX. +43-463-287587-20 Schleppeplatz 2 9020 Klagenfurt am Wörthersee Austria
China 중국	고세미(상해)무역유한공사 KOSMEK (CHINA) LTD. 현지 법인	**TEL.+86-21-54253000** FAX.+86-21-54253709 中国上海市浦东新区浦三路21弄55号银亿滨江中心601室 Room601, RIVERSIDE PYRAMID No.55, Lane21, Pusan Rd, Pudong Shanghai China
	동관사무소 고세미(상해)무역유한공사	**TEL.+86-769-85300880** 广东省东莞市厚街镇厚街大道西122号之一鑫创动力大厦603室 Room 603, Xinchuang Power Building (No. 122-1 West Houjie Avenue), Houjie Town, Dongguan City, Guangdong Province, China
	우한 사무소 고세미(상해)무역유한공사	**TEL.+86-15802172393** 湖北省武汉市蔡甸区沌口街道太子湖路266号创谷科技楼309室 Room 309, Chuanggu Technology Building, 266 Taizihu Rd, Zhuankou Subdistrict, Caidian District, Wuhan 430056, Hubei Province, China
India 인도	KOSMEK LTD. - INDIA 지점	**TEL. +91-9880561695** 4A/Old No:649, Ground Floor, 4th D cross, MM Layout, Kavalbyrasandra, RT Nagar, Bangalore -560032 India
Thailand 태국	태국 사무소 Thailand Representative Office	**TEL. +66(0)2-059-2010** No.139, Blue Chips Building, 4th Floor, Room No.422, Soi Sukhumvit 63 (Thong Lor 10), Sukhumvit Road, Khlong Tan Nuea, Wattana, Bangkok 10110, Thailand
Taiwan 대만	영생무역유한공사 Full Life Trading Co., Ltd. 총대리점	**TEL. +886-2-82261860** FAX. +886-2-82261890 台湾新北市中和區建八路2號 16F－4（遠東世紀廣場） 16F-4, No.2, Jian Ba Rd., Zhonghe District, New Taipei City Taiwan 23511
Philippines 필리핀	G.E.T. Inc, Phil. 총대리점	**TEL.+63-2-310-7286** FAX. +63-2-310-7286 Victoria Wave Special Economic Zone Mt. Apo Building, Brgy. 186, North Caloocan City, Metro Manila, Philippines 1427
Indonesia 인도네시아	PT. Yamata Machinery 총대리점	**TEL. +62-21-29628607** FAX. +62-21-29628608 Delta Commercial Park I, Jl. Kenari Raya B-08, Desa Jayamukti Kec. Cikarang Pusat Kab. Bekasi 17530 Indonesia

지역별 영업거점



Global Network



KOSMEK
Harmony in Innovation

●기재 이외의 사양 및 치수에 대해서는, 별도 문의 바랍니다.
●본 카탈로그의 사양은 예고 없이 변경될 수 있습니다.

ISO 9001
JQA-QMA10823
コスメック本社

JAB
MS
CM009